# 改进的 TV-Stokes 图像修复模型及其算法

许建楼<sup>\*©®</sup> 冯象初<sup>®</sup> 郝 岩<sup>®</sup> (西安电子科技大学理学院 西安 710071) <sup>®</sup>(河南科技大学数学与统计学院 洛阳 471003)

摘 要:该文在研究图像修复的基础上,提出了一种改进的 TV-Stokes 图像修复模型。通过分析新模型的性质,给出一种高效且快速的数值算法。由于新模型耦合了两个变量,因此新算法首先采用交替迭代策略化原问题为两个去耦的次问题,然后再对两个次问题分别利用对偶方法和分裂 Bregman 方法进行数值求解。实验结果表明该文所提出的算法不但修复图像的效果较好,而且修复的速度较快。

关键词: 图像修复; TV-Stokes 模型; 对偶方法; 分裂 Bregman

中图分类号: TP391 文献标识码: A 文章编号: 1009-5896(2012)05-1142-06

**DOI**: 10.3724/SP.J.1146.2011.01011

## Improved TV-Stokes Model and Algorithm for Image Inpainting

 ${
m Xu~Jian-lou}^{\odot 2}$  Feng Xiang-chu Hao Yan (School of Science, Xidian University, Xi'an 710071, China)

<sup>2</sup>(School of Mathematics and Statistics, Henan University of Science and Technology, Luoyang 471003, China)

Abstract: In this paper, an improved TV-Stokes image inpainting model is proposed based on the study of image inpainting. By analysing the properties of new model, an efficient and fast numerical algorithm is introduced. There are two variables in the new model, so it is firstly turned into two simple submodels by using alternating iteration method in the new algorithm, and then the two subproblems are solved using dual formulation and split Bregman method respectively. Experimental results show the new algorithm can not only get the better inpainting effect, but also improve the inpainting speed.

Key words: Image inpainting; TV-Stokes model; Dual method; Split Bregman

## 1 引言

图像修复是当前数字图像处理和计算机图像学中的一个热点问题,其在文物保护、剔除图像或视频中的一些文字、修复网络传输中丢失或损坏的视频信息以及影视特效制作等方面都有很高的应用价值。

从数学的角度看,图像修复是一个病态问题, 因为没有足够的信息可以保证能唯一正确地恢复被 损坏部分。因此,人们从视觉心理学的角度进行分 析,提出了各种假设限定来解决这个问题。

Bertalmio等人<sup>[1]</sup>首先提出了一种基于等照度线传输的修复模型。该模型依据美术家修复图片的方法,将图片中每个像素点的平滑度沿等照度线传输。由于将图像平滑度填入目标区域,修复后的图像目标区域轮廓自然效果很好。但由于等照度线间无信

息交互,为保证模型的稳定性需要强制附加各向异 性扩散过程。模型缺乏数学理论依据。Criminisi等 人[2]提出了一种基于纹理合成的修复方法。该方法在 待修复区域的边界通过块匹配的方式选择合适的纹 理进行填充。这种算法虽对纹理修复有较好的结果, 但对结构信息的修复能力有限。为了能同时修复结 构和纹理, 文献[3]提出了一种基于图像分解的非参 数采样纹理合成修复方法。在此基础上, Elad 等 人间提出了一种基于图像分解的修复方法,不同的 是,他们利用稀疏表示来分别处理获得的结构层和 纹理层。这类基于分解的修复算法虽然能较好地修 复结构和纹理,但是修复过程比较复杂。对于图像 处理问题,小波一直起着举足轻重的作用[5-7]。基 于小波的修复技术最先由文献[5]提出。该种方法对 于小波系数丢失较少时修复效果较好,但当小波系 数丢失较多时,则其修复结果中会出现一些模糊。 受文献[5]启发,文献[6]提出了一种基于 Haar 小波 阈值的修复方法。该方法虽能较好地处理结构信息, 尤其是边。但对纹理信息的修复能力有限。

近年来,变分偏微分方程(Partial Differential Equation, PDE)方法已经成为图像处理领域的一种重要工具<sup>[8,0]</sup>。Chan 等人<sup>[10]</sup>提出了一系列基于变分PDE 的图像修复模型。总体变分(Total Variation, TV)模型选择有界变差(Bounded Variation, BV)为图像处理空间,通过对 BV 空间中的总体变分能量函数求最小值来修复图像。TV 模型虽能在噪声情况下有效地对图像进行修复,但不满足人类视觉感知要求的连通性原理。针对这一问题,Chan 等人<sup>[11]</sup>又提出了曲率驱动扩散(Curvature Driven Diffusions, CDD)模型。然而,该模型是一个三阶的PDE,因此数值实现比较复杂。最近,文献[12]基于TV-Stokes 方程提出了一个二步修复模型,本文简称为TV-Stokes 模型。该模型不仅可以避免高阶导数的计算,而且还能获得较好的修复效果。

本文在研究文献[12]的基础上,提出了一种改进的 TV-Stokes 修复模型,并利用对偶方法<sup>[13]</sup>和分裂 Bregman 方法<sup>[14-16]</sup>给出一种高效且快速的数值算法。由于新方法对 TV- Stokes 模型中的两步从构成方式及计算方式上分别进行了改进,因此,数值实验表明,新方法相比于文献[12]不但修复的效果较好,而且修复的速度较快。

## 2 TV-Stokes 模型

最近,文献[12]提出了一个二步图像修复模型 (TV-Stokes 模型),该模型经证明对非纹理图像已经取得了较好的修复效果。若记 $\Omega$  为待修复区域,B 为 $\Omega$  的外围区域,破损图像为 $d_0$ ,修复后的图像为d。则 TV-Stokes 模型的第 1 步就是解下面优化问题:

$$\min_{\nabla \cdot t = 0} \int_{\Omega \cup B} |\nabla t| \, \mathrm{d}x + \frac{1}{\delta} \int_{B} |t - t_0|^2 \, \mathrm{d}x \tag{1}$$

式中  $t = (\theta, v)$  表示切向量, $t_0 = \nabla^{\perp} d_0$  表示破损图像的切向量。第 1 项称为正则项,第 2 项称为保真项,  $\delta > 0$  是正则化参数,它在正则项和保真项之间起着重要的平衡作用。

一旦求得切向量t,则法向量 $n = t^{\perp} = (-v, \theta)$ 。于是 TV-Stokes 模型的第 2 步就是重构适合法向量n的图像 d。该步通过极小化下面能量泛函来实现

$$\min_{d} \int_{\Omega \cup B} \left( |\nabla d| - \nabla d \cdot \frac{\boldsymbol{n}}{|\boldsymbol{n}|} \right) dx + \frac{1}{\delta} \int_{B} |d - d_{0}|^{2} dx$$
 (2)

由式(1)看出,TV-Stokes 模型在构建切向场 t 时,仅仅用到了初始的破损图像  $d_0$  ,而没用到第 2 步中的重构图 d ,也就是说,TV-Stokes 模型中的两步是独立进行的,并没有相互交织在一起。显然,这样构建的向量场不是很准确。此外,文献[12]用梯度下降法求解上面两步使得算法的修复速度较慢。

## 3 改进的 TV-Stokes 模型及算法

## 3.1 改进的 TV-Stokes 模型

为了在构建向量场时能够充分利用重构图 d 的信息,本文提出一个改进的 TV-Stokes 修复模型。

$$\min_{\boldsymbol{u},d} \int_{\Omega \cup B} |\nabla \boldsymbol{u}| \, \mathrm{d} \, x + \alpha \int_{\Omega \cup B} \omega(x) |\nabla d| \, \mathrm{d} \, x 
+ \frac{\beta}{2} \int_{\Omega \cup B} |\boldsymbol{u} - \nabla d|^2 \, \mathrm{d} x + \frac{\gamma}{2} \int_{B} (d - d_0)^2 \, \mathrm{d} x \quad (3)$$

式中u表示向量场, $\omega(x)$ 是权函数,前两项是正则项,后两项是保真项, $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma > 0$ 是正则参数。与TV-Stokes 模型一样,本文提出的模型也主要是用于非纹理图像修复。

由于式(3)中包含两个变量u和d,因此可通过 交替迭代策略将其转化成下面两个简单的子模型

$$\boldsymbol{u}^{k+1} = \arg\min_{\boldsymbol{u}} \int_{\Omega \cup B} |\nabla \boldsymbol{u}| \, \mathrm{d} \, x + \frac{\beta}{2} \int_{\Omega \cup B} |\boldsymbol{u} - \nabla d^k|^2 \, \mathrm{d} \, x$$
(4)

$$\begin{split} \boldsymbol{d}^{k+1} &= \arg\min_{\boldsymbol{d}} \frac{1}{2} \int_{\varOmega \cup B} \left| \boldsymbol{u}^{k+1} - \nabla \boldsymbol{d} \right|^2 \mathrm{d}\,\boldsymbol{x} \\ &+ \frac{\gamma}{2} \int_{B} (\boldsymbol{d} - \boldsymbol{d}_0)^2 \, \mathrm{d}\,\boldsymbol{x} + \alpha \int_{\varOmega \cup B} \omega(\boldsymbol{x}) \left| \nabla \boldsymbol{d} \right| \mathrm{d}\,\boldsymbol{x} \end{split} \tag{5}$$

显然,通过式(4)可以构建向量场u,而通过式(5) 能够重构与向量场u相适应的图像d,与 TV-Stokes 模型相比,新模型主要具有以下优点:

- (1)式(4)在构建向量场u时,保真项中要求向量场u逼近 $\nabla d^k$ ,充分利用了上层重构出的图像 $d^k$ ,这样可使构建的向量场u更准确。
- (2)式(5)在重构图像 d 时,不仅保真项中充分利用了经式(4)更新过的向量场  $u^{k+1}$ ,而且模型中还增添了一个加权的 TV 正则项  $\int_{\Omega \cup B} \omega(x) |\nabla d| \, \mathrm{d} x$ ,该项比不加权的 TV 正则项  $\int_{\Omega \cup B} |\nabla d| \, \mathrm{d} x$  能更好地保持图像的特征 [17]。
- (3)式(4),式(5)中的保真项能够随交替迭代不断地进行更新,这一点 TV-Stokes 模型是无法比拟的。此外,新模型在带噪情况下也能有效地对图像进行修复。

#### 3.2 算法提出

为解式(4),令  $\mathbf{u} = (u_1, u_2)$ ,并分别固定  $u_1, u_2$ 可得

$$u_{1}^{k+1} = \underset{u_{1}}{\arg\min} \int_{\Omega \cup B} |\nabla u_{1}| \, \mathrm{d} \, x + \frac{\beta}{2} \int_{\Omega \cup B} |u_{1} - d_{x}^{k}|^{2} \, \mathrm{d} \, x \, (6)$$

$$u_{2}^{k+1} = \underset{u_{2}}{\arg\min} \int_{\Omega \cup B} |\nabla u_{2}| \, \mathrm{d} \, x + \frac{\beta}{2} \int_{\Omega \cup B} |u_{2} - d_{y}^{k}|^{2} \, \mathrm{d} \, x$$

$$(7)$$

式(6),式(7)可以利用 Chambolle 的对偶方法[13]来求

解。与传统的梯度下降法相比,该方法的收敛速度比较快。详见文献[13]。

定理 1 式(6),式(7)的解分别为:  $u_1^{k+1} = d_x^k$   $-(1/\beta)\operatorname{div} \boldsymbol{p},\ u_2^{k+1} = d_y^k - (1/\beta)\operatorname{div} \boldsymbol{m}$  ,其中  $\boldsymbol{p},\boldsymbol{m}$  分别满足

$$-\nabla \left(\frac{1}{\beta}\operatorname{div}\boldsymbol{p} - d_x^k\right) + \left|\nabla \left(\frac{1}{\beta}\operatorname{div}\boldsymbol{p} - d_x^k\right)\right|\boldsymbol{p} = 0$$
$$-\nabla \left(\frac{1}{\beta}\operatorname{div}\boldsymbol{m} - d_y^k\right) + \left|\nabla \left(\frac{1}{\beta}\operatorname{div}\boldsymbol{m} - d_y^k\right)\right|\boldsymbol{m} = 0$$

上面两式可以通过固定点迭代来实现。取  $p^0 = 0$ ,  $m^0 = 0$ , 则

$$egin{aligned} oldsymbol{p}^{n+1} &= rac{oldsymbol{p}^n + au \left( 
abla \left( \operatorname{div} oldsymbol{p}^n - eta d_x^k 
ight) 
ight)}{1 + au \left| 
abla \left( \operatorname{div} oldsymbol{p}^n - eta d_x^k 
ight) 
ight|} \ oldsymbol{m}^{n+1} &= rac{oldsymbol{m}^n + au \left( 
abla \left( \operatorname{div} oldsymbol{m}^n - eta d_y^k 
ight) 
ight)}{1 + au \left| 
abla \left( \operatorname{div} oldsymbol{m}^n - eta d_y^k 
ight) 
ight|} \end{aligned}$$

证明 详细推导过程参见文献[13]。

分裂 Bregman 方法是由文献[14]提出的一种高效的迭代方法,常用于求解带有 $L_1$ 项的优化问题。这种方法具有许多优点。比如编程简单、数值求解过程比较稳定、占有内存小且计算速度和收敛速度快等。但它最主要的优点是收敛速度比较快。详细原因参见文献[14]。本节将采用该方法对式(5)进行数值求解。

首先,在式(5)中引入辅助变量 $\eta$ 来处理不可微项 $\int_{\Omega \cup B} \omega(x) |\nabla d| \, \mathrm{d}x$ ,并令 $\eta = \nabla d$ ,通过添加等式约束,式(5)等同于下面的新变分问题:

其中  $\|\boldsymbol{\eta}\|_{\omega} = \int_{O \cup B} \omega(x) |\boldsymbol{\eta}| \, \mathrm{d} \, x$ 。

在式(8)中引入惩罚项,使其转化成为无约束问题,并引入 Bregman 参数b来更新迭代过程。最终,求解式(5)的迭代公式如下:

$$\begin{split} \boldsymbol{d}^{k+1} &= \arg\min_{\boldsymbol{d}} \frac{\gamma}{2} \int_{\boldsymbol{B}} \left(\boldsymbol{d} - \boldsymbol{d}_{0}\right)^{2} \mathrm{d}\,\boldsymbol{x} + \frac{\mu}{2} \left\| \boldsymbol{\eta}^{k} - \nabla \boldsymbol{d} + \boldsymbol{b}^{k} \right\|_{2}^{2} \\ \boldsymbol{\eta}^{k+1} &= \arg\min_{\boldsymbol{\eta}} \alpha \left\| \boldsymbol{\eta} \right\|_{\omega} + \frac{1+\mu}{2} \\ & \cdot \left\| \boldsymbol{\eta} - \frac{1}{1+\mu} \left[ \boldsymbol{u}^{k+1} + \mu \left( \nabla \boldsymbol{d}^{k+1} - \boldsymbol{b}^{k} \right) \right] \right\|_{2}^{2} \\ &= \frac{1}{1+\mu} \operatorname{shrink} \left( \left[ \boldsymbol{u}^{k+1} + \mu \left( \nabla \boldsymbol{d}^{k+1} - \boldsymbol{b}^{k} \right) \right], \alpha \omega \right) \\ \boldsymbol{b}^{k+1} &= \boldsymbol{b}^{k} + \boldsymbol{\eta}^{k+1} - \nabla \boldsymbol{d}^{k+1} \end{split}$$

(9)

式中  $\mathbb{H}_2$  表示  $L_2$  范数,  $\mu$  为惩罚参数,  $\mathrm{shrink}(\cdot,\cdot)$  为 阈值算子,其定义如下:

$$\operatorname{shrink}(x,\xi) = \frac{x}{|x|} \max\{|x| - \xi, 0\}, \ \xi > 0$$

式(9)中第1个问题可由式(10)迭代求得

$$d^{k+1} = d^k - \Delta t \left\{ \tilde{\gamma} \left( d^k - d_0 \right) + \mu \nabla^* \left[ \nabla d^k - \left( \boldsymbol{\eta}^k + \boldsymbol{b}^k \right) \right] \right\}$$
(10)

其中 $\nabla^*$ 为梯度算子 $\nabla$ 的共轭, $\tilde{\gamma} = \begin{cases} \gamma, & x \in B \\ 0, & x \in \Omega \end{cases}$ 。

最后,求解式(3)的完整算法描述如下:

步骤 1 初始化:  $\mathbf{u}^0 = 0$ ,  $\mathbf{p}^0 = 0$ ,  $\mathbf{m}^0 = 0$ ,  $d^0 = d_0$ ,  $\mathbf{\eta}^0 = 0$ ,  $\mathbf{b}^0 = 0$ , 并令 k = 0;

步骤 2 由定理 1 算出  $u_1^{k+1}, u_2^{k+1}$ ;

步骤 3 由式 (9) 和式 (10) 算出 ( $d^{k+1}$ ,  $\boldsymbol{\eta}^{k+1}$ ,  $\boldsymbol{b}^{k+1}$ );

步骤 4 停止迭代: 对 $\varepsilon > 0$ ,当 $||d^{k+1} - d^k||_2^2$  <  $\varepsilon$  时,则停止迭代,并输出复原图像  $d := d^{k+1}$ ; 否则,令 k = k+1,转步骤 2。

## 4 数值实验

为了验证新算法的有效性,本节分别对 3 幅大小为 256×256 的受损图像进行修复实验,并将新算法和文献[12]中方法进行比较。为保证比较的客观性和公平性,本文严格按照文献[12]提供的方法对 TV-Stokes 模型进行数值实现,并从视觉效果与定量指标两个方面对图像质量进行比较。采用的定量指标为峰值信噪比(Peak Signal to Noise Ratio, PSNR):

$$PSNR = 10 \lg \frac{255^2}{\sum_{i} \sum_{j} \frac{\left(P'_{ij} - P_{ij}\right)^2}{MN}}$$

式中P为原始图像,P'为修复后的图像,M和N为图像尺寸大小,i,j为图像像素下标。

文献[12]在做数值模拟时取外围区域 B 为一个像素宽,为与其保持一致,本文的外围区域 B 也取成一个像素宽。此外,新模型中权函数  $\omega(x)$  是一个关于  $|\nabla d|$  的减函数,本文实验中将其取成  $1/(1+c|\nabla d|^2)$ ,其中 c 为大于零的常数。新算法步骤 2 中内循环次数 n 取为 2,停止标准中参数  $\varepsilon$  取成 0.01。

**实验 1** 对含细节丰富的"Lena"图进行修复试验。实验发现,新算法对参数 $\alpha$ 不是很敏感,对其余参数较为敏感。大量的数值仿真结果表明,参数 $\alpha$ 在 0.001  $\sim$  5 之间取值时效果较优。本试验中取参数 $\alpha$  = 0.1,  $\beta$  = 1/15,  $\mu$  = 0.35, c = 0.1,  $\Delta t$  = 0.1。图 1 给出了文献[12]方法和本文方法的修复结果。



图 1 Lena 图修复结果

其中图 1(a)为原图像,图 1(b)为受损图像,图 1(c)和图 1(d)分别为文献[12]( $\Delta t = 0.5$ )和本文的修复结果。从两种修复结果可以看出,在图 1(d)中,Lena的鼻梁比图 1(c)得到较好地修复。

实验 2 对结构图 "House" 进行修复实验。实验中参数  $\alpha$  取 0.09,其余参数取值和实验 1 中相同。图 2 给出了两种方法的修复结果。其中图 2(a) 为原图像,图 2(b) 为受损图像,图 2(c)和图 2(d) 分别为文献 [12] ( $\Delta t = 0.5$ )和本文的修复结果。比较两种修复结果,可以看出, 在房子左边白色的房檐处,文献 [12] 方法明显地把灰色扩散进来,引起较大的失真。与其相比,本文方法获得了较好的视觉效果。

实验 3 为了验证新模型在去噪的同时也能对图像进行有效地修复以及权函数  $\omega(x)$  的有效性,本文还对带噪的受损图 "Bird"进行了仿真实验。试验中所用参数分别为  $\alpha=5$  ,  $\beta=0.5$  ,  $\gamma=0.5$  ,  $\mu=0.5$  ,  $\Delta t=0.2$  , c=0.2 。图 3 分别给出了加权和不加权两种情况下的实验结果,其中受损图像中加入了方差为 10 的高斯白噪声。由图 3 的结果可以看出,加权的 TV 正则项比不加权的 TV 正则项( $\omega=1$ )能更好地保持图像的边缘信息与纹理特征,这从小鸟的爪子、翅膀、肚子上的羽毛等都能很清楚地看到。

最后,为了说明新算法的收敛性及其相比于 TV-Stokes 算法的优越性,本文还在图 4 中分别绘 出了试验1和实验3中峰值信噪比随迭代次数(文献 [12]中指第2步的迭代次数)的变化曲线图。从图4(a) 曲线的走势可以看出,本文方法不仅修复结果明显优于文献[12],而且还具有较快的收敛速度。从图4(b)可以看出,加权的修复结果明显优于不加权的结果,并且在两种情况下新算法不但是稳定的,而且还都是收敛的。表1列出了实验1和实验2中两种方法达到停止标准时的实验数据的比较结果。从表中数据可以看出,本文的PSNR相比于文献[12]有明显提高,修复时间明显少于文献[12],因此,表1从客观上也表明了本文方法比文献[12]方法不但修复的效果较好,而且修复的速度较快。

## 5 结论

本文在研究图像修复的基础上,提出了一种改进的 TV-Stokes 图像修复模型。与文献[12]中模型不同,新模型中仅包含一个能量函数,并且该能量还可以通过交替迭代策略转化为两个相互交织的子模型,由于两子模型的相互交织性,因此它们能随交替迭代相互利用对方的信息,从而使重构的向量场和图像更加准确。为了加快计算速度,在数值计算中分别利用对偶方法和分裂 Bregman 方法对两个子模型进行交替求解。数值实验表明本文方法比文献[12]中方法不但修复的效果较好,而且修复的速度较快。



图 2 House 图修复结果



This is a bird and there are some words on it. We need to remove these words and restore the image





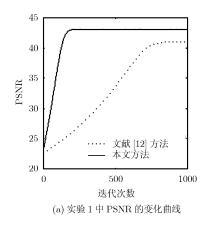
(a) 原图像

(b) 带噪的受损图像 (PSNR=16.8210 dB)

(c) 不加权结果 (PSNR=33.9308 dB)

(d) 加权结果 (PSNR=36.0270 dB)

图 3 Bird 图实验结果



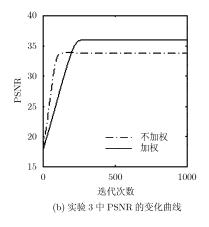


图 4 峰值信噪比随迭代次数的变化曲线图

#### 表 1 不同方法修复图像迭代达到停止标准时实验数据的对比

实验	方法	PSNR(dB)	达到停止标准 所需的时间(s)
实验 1	文献[12]方法	41.0634	35.913155
	本文方法	43.0269	9.211747
实验 2	文献[12]方法	38.8986	57.053331
	本文方法	40.9679	10.314270

#### 参考文献

- Bertalmio M, Sapiro G, Caselles V, et al.. Image inpainting[C]. Proceedings of the ACM SIGGRAPH, New Orleans, ACM Press, 2000: 417–424.
- [2] Criminisi A, Pérez P, and Toyama K. Region filling and object removal by exemplar-based image inpainting[J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2004, 13(9): 1200–1212.
- [3] Bertalmio M, Vese L, Sapiro G, et al.. Simultaneous structure and texture image inpainting[J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2003, 12(8): 882–889.
- [4] Elad M, Starck J, Querre P, et al. Simultaneous cartoon and texture image inpainting using morphological component analysis[J]. Applied and Computational Harmonic Analysis, 2005, 19(3): 340–358.

- [5] Chan T, Shen J, and Zhou H. Total variation wavelet inpainting[J]. Journal of Mathematical Imaging and Vision, 2006, 25(1): 107–125.
- [6] Chan R H, Setzer S, and Steidl G. Inpainting by flexible haar-wavelet shrinkage[J]. SIAM Journal on Imaging Sciences, 2008, 1(3): 273–293.
- [7] You X, Du L, Cheung Y, et al. A blind watermarking scheme using new nontensor product wavelet filter banks[J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2010, 19(12): 3271–3284.
- [8] 张伟斌, 冯象初, 王卫卫. 图像恢复的小波域加速 Landweber 迭代阈值方法[J]. 电子与信息学报, 2011, 33(2): 342-346.

  Zhang Wei-bin, Feng Xiang-chu, and Wang Wei-wei.

  Accelerated Landweber iterative thresholding algorithm in wavelet domain for image restoration[J]. Journal of Electronics & Information Technology, 2011, 33(2): 342-346.
- [9] 张军, 韦志辉. SAR 图像去噪的分数阶多尺度变分 PDE 模型 及自适应算法[J]. 电子与信息学报, 2010, 32(7): 1654-1659. Zhang Jun and Wei Zhi-hui. Fractional-order multiscale variation PDE model and adaptive algorithm for SAR image denoising[J]. Journal of Electronics & Information Technology, 2010, 32(7): 1654-1659.
- [10] Chan T and Shen J. Mathematical models of local nontexture inpaintings[J]. SIAM Journal on Applied

- Mathematics, 2002, 62(3): 1019-1043.
- [11] Chan T and Shen J. Non-texture inpainting by curvature driven diffusions (CDD)[J]. Visual Communication and Image Representation, 2001, 12(4): 436–449.
- [12] Tai X C, Osher S, and Holm R. Image Inpainting Using a TV-Stokes Equation[M]. Heidelberg, Germany, Springer, 2007: 3–22.
- [13] Chambolle A. An algorithm for total variation minimization and applications[J]. *Journal of Mathematical Imaging and Vision*, 2004, 20(1/2), 89–97.
- [14] Goldstein T and Osher S. The split Bregman method for L1 regularized problems[J]. SIAM Journal on Imaging Sciences, 2009, 2(2): 323–343.
- [15] Wu C L and Tai X C. Augmented Lagrangian method, dual methods and split-Bregman iterations for ROF, vectorial TV and higher order models[J]. SIAM Journal on Imaging Sciences, 2010, 3(3): 300–339.

- [16] Goldstein T, Bresson X, and Osher S. Geometric applications of the split Bregman method: segmentation and surface reconstruction[J]. *Journal of Scientific Computing*, 2010, 45(1-3): 272-293.
- [17] 陈利霞, 冯象初, 王卫卫, 等. 加权变分的图像去噪算法[J]. 系统工程与电子技术, 2010, 32(2): 392-395.

  Chen Li-xia, Feng Xiang-chu, Wang Wei-wei, et al. Image denoising algorithms based on weighted variation[J]. Systems Engineering and Electronics, 2010, 32(2): 392-395.
- 许建楼: 男,1977年生,讲师,博士,研究方向为变分方法和偏 微分方程在图像处理中的应用.
- 冯象初: 男,1962年生,教授,博士生导师,研究方向为多尺度 几何分析、变分方法和偏微分方程在图像处理中的应用.
- 郝 岩: 女,1977 年生,博士,研究方向为变分方法和偏微分方程在图像处理中的应用.