# 可重构智能表面辅助双功能雷达通信系统的联合波束优化

王华华 孙 宸\* 朱鹏云

(重庆邮电大学通信与信息工程学院 重庆 400065)

**摘** 要:双功能雷达通信系统(DFRC)是有效解决未来网络频谱资源拥挤问题的理想技术之一,该文引入了可重 构智能表面(RIS)技术,旨在提升用户的加权和速率和系统的探测性能。首先在雷达功率约束和可重构智能表面 的恒定模约束以及通信的整体功率预算下,构建了通信用户的加权和速率和系统探测性能最大化的优化模型。通 过联合优化基站的主动波束和可重构智能表面的无源被动波束形成,该文设计了一种有效的基于加权最小均方误 差、分式规划和流形优化的交替优化算法,将非凸优化问题转化为两个子问题并利用迭代进行求解。仿真结果表 明,所提方案对解决该问题的有效性和对用户加权和速率在较低迭代次数下达到收敛,并且可使用户的加权和速 率上限提升0.86 bit/(s·Hz)和使系统探测更具方向性。

关键词:双功能雷达通信;可重构智能表面;波束成形;加权和速率

中图分类号: TN958; TN929.5 文献标识码: A 文章编号: 1009-5896(2024)01-0222-07 DOI: 10.11999/JEIT221537

# Joint Beamforming Optimization for RIS-Assisted Dual-Functional Radar-Communication Systems

WANG Huahua SUN Chen ZHU Pengyun

(School of Communication and Information Engineering, Chongqing University of Posts and Telecommunications, Chongqing 400065, China)

Abstract: Dual-functional Radar-Communication Systems (DFRC) is one of the ideal technologies to effectively solve the problem of network spectrum resource congestion in the future, in this paper, Reconfigurable Intelligent Surface (RIS) technology is introduced to improve the weighted sum rate of users and the detection performance of the system. First, under the radar power constraint, the constant mode constraint of reconfigurable intelligent surface and the overall power budget of communication, an optimization model is built to maximize the weighted sum rate of communication users and the detection performance of the system. By jointly optimizing the active beam of the base station and the passive beam forming of the reconfigurable intelligent surface, an effective alternative optimization is designed. The non-convex optimization problem is transformed into two subproblems and solved by iteration. The simulation results show that the proposed scheme is effective in solving the problem and the user weighted sum rate converges at a lower number of iterations, and it can increase the user's weighted sum rate upper limit by 0.86 bit/(s·Hz) and make the system detection more directional.

**Key words**: Dual-functional Radar-Communication Systems (DFRC); Reconfigurable Intelligent Surface (RIS); Beamforming; Weighted sum rate

## 1 引言

随着无线通信行业的快速发展,到2025年,全

球连接设备数量预计将达到750亿台,如此海量的 连接设备和超高的服务质量,导致频谱资源变得越 来越拥挤<sup>[1]</sup>。而且在10 GHz以下的频段,4G, 5G无线通信系统与雷达系统存在相互竞争,限制 了无线通信系统和雷达系统的性能<sup>[2]</sup>。

近年来,雷达系统与无线通信系统在频谱共享 (Radar and Communication Spectrum Sharing, RCSS)的情况下,两系统各自运行且没有重大性能

收稿日期: 2022-12-13; 改回日期: 2023-04-24; 网络出版: 2023-05-20 \*通信作者: 孙宸 940355803@qq.com

基金项目: 重庆市自然科学基金(cstc2021jcyj-msxmX0454)

Foundation Item: The Natural Science Foundation of Chongqing (cstc2021jcyj-msxmX0454)  $\,$ 

损失引起了研究者的注意<sup>[3,4]</sup>。在雷达与通信的频 谱共享系统下,主要设计都是围绕雷达和通信系统 的干扰管理,即在满足通信信号与干扰加噪声比 (Signal to Interference plus Noise Ratio, SINR)约 束情况下,来优化雷达探测的性能,或者反过来。 而最新的研究方向是将这两个系统共同设计,共同 设计是将两个系统集成到一个单一的平台,也称双 功能雷达通信系统(Dual Functional Radar Communication, DFRC),此系统感知和通信可以同时 进行<sup>[5]</sup>。DFRC系统设计可以支持目标检测和携带 信息,这也允许较低截获率<sup>[6-8]</sup>。存在两种设计方 案:一种是以雷达为中心,另一种是以通信为中心。

以雷达为中心的DFRC的主要思想是不影响雷 达功能的情况下,将信息嵌入到雷达的旁瓣波形 中。例如,通过波束形成调制和指数调制来嵌入信 息<sup>[9,10]</sup>。然而上述方法中,一个通信符号由一个或 几个雷达脉冲表示,这导致通信速率受雷达脉冲重 复频率的限制。

在以通信为中心的DFRC中,目标数据都是从 回波通信波形中提取。与以雷达为中心的方法相 反,以通信为中心的方法能够通过仔细设计波形来 支持更高的通信速率并保证雷达性能。因此该文主 要关注以通信为中心的波形设计。

近年来,可重构智能表面(Reconfigurable Intelligent Surface, RIS)技术引起了工业界和学术界 的极大关注。RIS由大量被动且低成本的反射元件 组成,他们中的每一个能够独立地调节入射信号的 相移和幅度,使其能够朝向感兴趣的方向[11]。最 近,RIS还显示出在辅助雷达系统方面的好处。在 文献[12]中,分别优化了多入多出(Multiple Input Multiple Output, MIMO) 雷达目标检测的主动波 束形成和RIS上的无源波束形成,以提高检测性能, 还提出了一种RIS辅助检测算法,结果表明RIS可 以产生更好的克拉默-拉奥界(Cramér-Rao Bound, CRB)。文献[13]在通信服务质量要求和功率约束下 最大化了雷达的SINR。在文献[14]中,发射波形和 反射系数共同设计,以最大限度地减少多用户干扰 (Multi-User Interference, MUI),从而在功率约束 和波束相似性方面满足雷达感知的要求下获得更好 的性能。同样,在RIS辅助通信系统的背景下,加 权和速率(Weighted Sum Rate, WSR)是比SINR和 MUI更具代表性的指标, 文献[15]首先研究了RIS 辅助通信系统背景下所有用户的WSR最大化。

受上述启发,该文的目标是设计一个RIS辅助 的多天线DFRC系统,并联合设计优化双功能基站 的主动波束成形和RIS的被动波束成形,以最大化 用户的WSR和系统的探测性能。

#### 2 系统模型

如图1所示,该文旨在研究RIS辅助MIMO雷达 和多入单出(Multiple Input Single Output, MISO) 多用户通信。该系统通过M个信号天线为K个用户 提供服务,用户的终端天线接收来自一个配备M个 天线的基站和一个配备N个反射元件RIS的信号。 该系统还可以在跟踪模式下作为雷达工作,以跟踪 方位角为 $\vartheta_{\rm m}$ 的一个目标。该系统的总体功率预算 为P,其有两组天线,分别为 $M_{\rm r}$ 雷达天线和 $M_{\rm c}$ 通 信天线,他们分别发射雷达信号和通信信号,且雷 达和通信天线的功率预算分别为 $P_{\rm c}$ 和 $P_{\rm c}$ 。

用户k接收的信号为

$$y_{k} = \left(\boldsymbol{h}_{k}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{\Theta}\boldsymbol{G}_{\mathrm{c}} + \boldsymbol{d}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}}\right) \sum_{j=1}^{K} \boldsymbol{w}_{j} s_{j} + \left(\boldsymbol{h}_{k}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{\Theta}\boldsymbol{G}_{\mathrm{r}} + \boldsymbol{d}_{\mathrm{r},k}^{\mathrm{H}}\right) \boldsymbol{x} + n_{k}$$
(1)

其中, $h_k \in \mathbb{C}^{N \times 1}$ 是从RIS到用户k的信道增益, $G_c \in \mathbb{C}^{N \times M_c}$ 和 $G_r \in \mathbb{C}^{N \times M_r}$ 分别是从通信天线和雷达天 线到RIS的信道增益。 $d_{c,k}$ 和 $d_{r,k}$ 分别表示从通信天 线和雷达天线到用户k的直接信道增益。 $s_j$ 是用户 j的信息符号, $n_k \sim C\mathcal{N}(0,\sigma_k^2)$ 表示用户k处从天线 引入的高斯白噪声。在基站处采用线性预编码,  $w_j \in \mathbb{C}^{M_c \times 1}$ 是用户j的线性预编码器。 $x \in \mathbb{C}^{M_r \times 1}$ 是雷达信号,且信号的协方差 $R_x = 1/Lxx^{H}$ ,L是 雷达信号在快时间轴上的长度。 $\Theta \in \mathbb{C}^{N \times N}$ 是 RIS处的无源波束形成矩阵, $\Theta = \text{diag}(\phi), \phi = [\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_N]^{T}$ 且 $|\phi_N| = 1, \forall N$ 。

其SINR和用户k的可实现速率为





$$R_k = \log_2\left(1 + \gamma_k\right) \tag{3}$$

其中,  $\boldsymbol{H}_{c,k}^{H} = \left(\boldsymbol{h}_{k}^{H}\boldsymbol{\Theta}\boldsymbol{G}_{c} + \boldsymbol{d}_{c,k}^{H}\right), \boldsymbol{H}_{r,k}^{H} = \left(\boldsymbol{h}_{k}^{H}\boldsymbol{\Theta}\boldsymbol{G}_{r} + \boldsymbol{d}_{r,k}^{H}\right)$ 。 该文的目标是最大化WSR以及在方向 $\vartheta_{m}$ 上的

探测能力,其中WSR为

$$R = \sum_{k=1}^{K} \mu_k R_k \tag{4}$$

 $\mu_k$ 为用户k的权重。

在方向<sub>0</sub>上的探测性能为

$$d(\vartheta_m) = \boldsymbol{\alpha}^{\mathrm{H}}(\vartheta_m) \boldsymbol{C} \boldsymbol{\alpha}(\vartheta_m)$$
(5)

其中,  $\alpha(\vartheta_m) \in \mathbb{C}^{M \times 1}$ 是转向向量,  $C \in \mathbb{C}^{M \times M}$ 是 整体信号的协方差矩阵。

对于均匀线性的天线(Uniform Linear Antenna, ULA)部署,转向向量定义为

$$\boldsymbol{\alpha}\left(\vartheta_{m}\right) = \left[1, \mathrm{e}^{\mathrm{j}\frac{2\pi}{\lambda}d\sin(\vartheta_{m})}, \cdots, \mathrm{e}^{\mathrm{j}\frac{2\pi}{\lambda}d(M-1)\sin(\vartheta_{m})}\right]^{\mathrm{T}} \quad (6)$$

其中, $\lambda$ 是信号波长,d是天线间距,设 $d=\lambda/2$ 。

由于通信和雷达信号不相关,协方差矩阵给 出为

$$C = \begin{bmatrix} R_x & 0\\ 0 & WW^{\mathrm{H}} \end{bmatrix}$$
(7)

其中,  $\boldsymbol{W} = [\boldsymbol{w}_1, \boldsymbol{w}_2, \cdots, \boldsymbol{w}_k]$ 。

则式(5)可重写为

$$d(\vartheta_m) = \boldsymbol{\alpha}_{\mathrm{r}}^{\mathrm{H}}(\vartheta_m) \boldsymbol{R}_x \boldsymbol{\alpha}_{\mathrm{r}}(\vartheta_m) + \boldsymbol{\alpha}_{\mathrm{c}}^{\mathrm{H}}(\vartheta_m) \boldsymbol{W} \boldsymbol{W}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{\alpha}_{\mathrm{c}}(\vartheta_m)$$
(8)

其中, $\alpha_{r}(\vartheta_{m})$ 和 $\alpha_{c}(\vartheta_{m})$ 分别是雷达和通信天线的转向矢量。

#### 3 DFRC系统波束优化算法设计

针对DFRC系统波束优化算法设计,目标函数 是最大化用户的WSR和系统探测性能,其优化过 程主要分为两步。第1步是固定被动反射系数,来 优化主动波束形成;第2步是固定主动波束形成, 来优化被动反射系数。当信道状态信息(Channel State Information, CSI)已知时,系统的波束优化 和RIS优化问题表述为

$$\max_{\boldsymbol{W},\boldsymbol{R}_{x},\boldsymbol{\Theta}} \rho \sum_{k=1}^{K} \mu_{k} R_{k} \left(\boldsymbol{W},\boldsymbol{R}_{x},\boldsymbol{\Theta}\right) + \boldsymbol{\alpha}_{r}^{H} \left(\vartheta_{m}\right) \boldsymbol{R}_{x} \boldsymbol{\alpha}_{r} \left(\vartheta_{m}\right) + \boldsymbol{\alpha}_{c}^{H} \left(\vartheta_{m}\right) \boldsymbol{W} \boldsymbol{W}^{H} \boldsymbol{\alpha}_{c} \left(\vartheta_{m}\right)$$

$$(9)$$

s.t. C1 : diag 
$$(\boldsymbol{R}_x) = \frac{P_r}{M_r} \mathbf{1}^{M_r \times 1}$$
  
C2 : Tr  $(\boldsymbol{W}\boldsymbol{W}^H) \leq P_c$   
C3 :  $\boldsymbol{R}_x \succeq \boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{R}_x = \boldsymbol{R}_x^H$   
C4 :  $|\phi_N| = 1, \forall N$  (10)

其中,式(9)的目标函数第1项是WSR,其余项表示 雷达在方向 $\vartheta_m$ 的探测性能,这两个指标都通过使 用参数 $\rho$ 进行正则化来最大化。C1是雷达实现中的 功率约束<sup>[16]</sup>。C2是通信的总体功率预算约束,C3 是约束协方差矩阵 $R_x$ 为埃尔米特(Hermitian)和半 正定,C4是反射系数的约束。

很明显该问题是非凸的,该文利用加权最小均 方误差(Weighted Minimum Mean Square Error, WMMSE)和分式规划(Fractional Programming, FP)算法来进行求解,使其可以转化为关于 $W, R_x$ 和 $\Theta$ 的两个优化问题。

#### 3.1 对于给定的反射系数,优化主动波束形成

根据文献[17]提出的WMMSE方法,可以将式(9) 中WSR最大化问题转化为WMMSE问题。

$$y_{k} = \boldsymbol{H}_{c,k}^{H} \sum_{j=1}^{K} \boldsymbol{w}_{j} s_{j} + \boldsymbol{H}_{r,k}^{H} \boldsymbol{x} + n_{k} = \boldsymbol{H}_{c,k}^{H} \boldsymbol{w}_{k} s_{k}$$
$$+ \underbrace{\boldsymbol{H}_{c,k}^{H} \sum_{j=1, j \neq k}^{K} \boldsymbol{w}_{j} s_{j} + \boldsymbol{H}_{r,k}^{H} \boldsymbol{x} + n_{k}}_{MUI}$$
(11)

所以噪声加干扰功率为

$$N_{k} = \sum_{j=1, j \neq k}^{K} \left| \boldsymbol{H}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{w}_{j} \right|^{2} + \boldsymbol{H}_{\mathrm{r},k}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{R}_{x} \boldsymbol{H}_{\mathrm{r},k} + \sigma_{k}^{2} \quad (12)$$

通过均衡器 $g_k$ 解码用户处的 $s_k$ ,并得到 $s_k$ 的估计值  $\hat{s}_k, \hat{s}_k = g_k y_k$ 。因此,估计的均方误差定义为

$$e_{k} \triangleq E\left[\left|\widehat{s}_{k} - s_{k}\right|^{2}\right]$$
$$= |g_{k}|^{2} \left(\sum_{j=1}^{K} \left|\boldsymbol{H}_{c,k}^{H}\boldsymbol{w}_{j}\right|^{2} + \boldsymbol{H}_{r,k}^{H}\boldsymbol{R}_{x}\boldsymbol{H}_{r,k} + \sigma_{k}^{2}\right)$$
$$- 2\Re\{g_{k}\boldsymbol{H}_{c,k}^{H}\boldsymbol{w}_{k}\} + 1$$
(13)

最优均衡器和最小均方误差在 $\partial e_k/\partial g_k = 0$ 时,最优均衡器得到为

$$g_{k}^{\text{MMSE}} = \frac{\boldsymbol{w}_{k}^{\text{H}}\boldsymbol{H}_{\text{c},k}}{\left|\boldsymbol{H}_{\text{c},k}^{\text{H}}\boldsymbol{w}_{j}\right|^{2} + N_{k}}$$
$$= \frac{\boldsymbol{w}_{k}^{\text{H}}\boldsymbol{H}_{\text{c},k}}{\sum_{j=1}^{K}\left|\boldsymbol{H}_{\text{c},k}^{\text{H}}\boldsymbol{w}_{j}\right|^{2} + \boldsymbol{H}_{\text{r},k}^{\text{H}}\boldsymbol{R}_{x}\boldsymbol{H}_{\text{r},k} + \sigma_{k}^{2}}$$
(14)

最小均方误差是根据 $g_k^{\text{MMSE}}$ 得出的,得到为

$$e_{k}^{\text{MMSE}} \triangleq \min_{g_{k}} e_{k}$$

$$= 1 - \frac{\left|\boldsymbol{H}_{c,k}^{\text{H}} \boldsymbol{w}_{k}\right|^{2}}{\sum_{j=1}^{K} \left|\boldsymbol{H}_{c,k}^{\text{H}} \boldsymbol{w}_{j}\right|^{2} + \boldsymbol{H}_{r,k}^{\text{H}} \boldsymbol{R}_{x} \boldsymbol{H}_{r,k} + \sigma_{k}^{2}}$$
(15)

因此,可以转换为另一个均方误差最小化和探测功 率最大化问题

$$\min_{\boldsymbol{W},\boldsymbol{R}_{x}} \rho \sum_{k=1}^{K} \omega_{k} e_{k}(\boldsymbol{W},\boldsymbol{R}_{x}) - \boldsymbol{\alpha}_{r}^{H}(\vartheta_{m}) \boldsymbol{R}_{x} \boldsymbol{\alpha}_{r}(\vartheta_{m}) - \boldsymbol{\alpha}_{c}^{H}(\vartheta_{m}) \boldsymbol{W} \boldsymbol{W}^{H} \boldsymbol{\alpha}_{c}(\vartheta_{m})$$
(16)

s.t. C1 : diag 
$$(\boldsymbol{R}_x) = \frac{\mathbf{1}_{r}}{M_r} \boldsymbol{1}^{M_r \times 1}$$
  
C2 : Tr  $(\boldsymbol{W}\boldsymbol{W}^{\mathrm{H}}) \leq P_{\mathrm{c}}$   
C3 :  $\boldsymbol{R}_x \succ \boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{R}_x = \boldsymbol{R}_x^{\mathrm{H}}$  (17)

 $\mathcal{P}$ 

根据文献[17],对于给定的 $\Theta$ ,这个问题在满足  $\omega_k = \mu_k (e_k^{\text{MMSE}})^{-1}$ 时有相同的最优解 $W, R_x$ 

这个问题最后一项是非凸的,根据文献[18]中 的变换方法,最后一项等于

$$-\boldsymbol{\alpha}_{c}^{H}\left(\vartheta_{m}\right)\boldsymbol{W}\boldsymbol{W}^{H}\boldsymbol{\alpha}_{c}\left(\vartheta_{m}\right)$$
$$=\sum_{k=1}^{K}\boldsymbol{w}_{k}^{H}\underbrace{\left(M_{c}\boldsymbol{I}-\boldsymbol{\alpha}_{c}\left(\vartheta_{m}\right)\boldsymbol{\alpha}_{c}^{H}\left(\vartheta_{m}\right)\right)}_{\boldsymbol{Z}\left(\vartheta_{m}\right)}\boldsymbol{w}_{k}-M_{c}\times P_{c}$$
(18)

因为 $Z(\vartheta_m)$ 是一个半正定矩阵,所以式(18)是 一个凸函数。因此式(16)可以重写为

$$\min_{\boldsymbol{W},\boldsymbol{R}_{x}} \rho \sum_{k=1}^{K} \omega_{k} e_{k}(\boldsymbol{W},\boldsymbol{R}_{x}) - \boldsymbol{\alpha}_{r}^{H}(\vartheta_{m}) \boldsymbol{R}_{x} \boldsymbol{\alpha}_{r}(\vartheta_{m}) + \sum_{k=1}^{K} \boldsymbol{w}_{k}^{H} \boldsymbol{Z}(\vartheta_{m}) \boldsymbol{w}_{k}$$
(19)

s.t. C1 : diag 
$$(\mathbf{R}_x) = \frac{P_r}{M_r} \mathbf{1}^{M_r \times 1}$$
  
C2 : Tr  $(\mathbf{W}\mathbf{W}^{\mathrm{H}}) \leq P_c$   
C3 :  $\mathbf{R}_x \succeq \mathbf{0}, \mathbf{R}_x = \mathbf{R}_x^{\mathrm{H}}$  (20)

对于给定的 $\Theta$ ,WSR和探测性能最大化可以 通过更新 $\omega_k$ 和求解问题式(19)之间交替来解决,问 题式(19)是半正定规划(Semidefinite Programming, SDP)问题,CVX工具箱可以有效解决。

# **3.2 对于给定的主动波束形成,优化反射系数** 对于给定的*W*, *R*<sub>x</sub>,式(9)可以重写为

$$\max_{\boldsymbol{\Theta}} \sum_{k=1}^{K} \mu_k \log_2\left(1 + \gamma_k\right) \tag{21}$$

s.t. C4 : 
$$|\phi_N| = 1, \forall N$$
 (22)

为了处理复杂的目标函数,该文根据文献[19]采用 FP方法将其转换为多项式表达式。具体来说,基 于拉格朗日对数重构,引入辅助变量β<sub>k</sub>,从对数函 数中取出比值项γ<sub>k</sub>,并转换为

$$\sum_{k=1}^{K} \mu_{k} \log_{2} (1 + \beta_{k}) - \sum_{k=1}^{K} \mu_{k} \beta_{k} + \sum_{k=1}^{K} \frac{\mu_{k} (1 + \beta_{k}) \left| \boldsymbol{H}_{c,k}^{H} \boldsymbol{w}_{k} \right|^{2}}{\sum_{j=1}^{K} \left| \boldsymbol{H}_{c,k}^{H} \boldsymbol{w}_{j} \right|^{2} + \boldsymbol{H}_{r,k}^{H} \boldsymbol{R}_{x} \boldsymbol{H}_{r,k} + \sigma_{k}^{2}}$$
(23)

当辅助变量 $\beta_k$ 取最优值 $\beta_k^*$ 时,目标函数式(21)等价于式(23),其最优值为

$$\beta_{k}^{*} = \frac{\left|\boldsymbol{H}_{c,k}^{H}\boldsymbol{w}_{k}\right|^{2}}{\sum_{j=1}^{K}\left|\boldsymbol{H}_{c,k}^{H}\boldsymbol{w}_{j}\right|^{2} + \boldsymbol{H}_{r,k}^{H}\boldsymbol{R}_{x}\boldsymbol{H}_{r,k} + \sigma_{k}^{2}}, \forall k$$

由于式(23)中第3个比值项导致不能直接求解,因 此需进一步应用二次变换将其转换为

$$2\sqrt{1+\beta_k}\Re\{v_k^*\boldsymbol{H}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{w}_k\} - |v_k|^2 \sum_{j=1}^{K} \left|\boldsymbol{H}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{w}_j\right|^2 - |v_k|^2 \boldsymbol{H}_{\mathrm{r},k}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{R}_x \boldsymbol{H}_{\mathrm{r},k} - |v_k|^2 \sigma_k^2$$
(24)

辅助变量v<sub>k</sub>有最优值v<sub>k</sub>,其值为

$$v_k^* = rac{\sqrt{1 + eta_k \boldsymbol{H}_{ ext{c},k}^{ ext{H}} \boldsymbol{w}_k}}{\sum_{j=1}^{K} \left| \boldsymbol{H}_{ ext{c},k}^{ ext{H}} \boldsymbol{w}_j 
ight|^2 + \boldsymbol{H}_{ ext{r},k}^{ ext{H}} \boldsymbol{R}_x \boldsymbol{H}_{ ext{r},k} + \sigma_k^2}, orall k$$

根据式(23)和式(24),可以将式(21)转变为 $\max_{\Theta} \sum_{k=1}^{K} \left[ 2\sqrt{1+\beta_k} \Re\{v_k^* \boldsymbol{H}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{w}_k\} \right]$ 

$$-\left|v_{k}\right|^{2}\left(\sum_{j=1}^{K}\left|\boldsymbol{H}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{w}_{j}\right|^{2}+\boldsymbol{H}_{\mathrm{r},k}^{\mathrm{H}}\boldsymbol{R}_{x}\boldsymbol{H}_{\mathrm{r},k}\right)\right]$$
(25)

s.t. C4: 
$$|\phi_N| = 1, \forall N$$
 (26)

通过利用等式 $h_k^{\mathrm{H}}\Theta G w_j = h_k^{\mathrm{H}} \operatorname{diag}(G w_j) \phi$ 问题式(25) 可以重写为

$$\min_{\phi} \phi^{\mathrm{H}} \boldsymbol{U} \phi - 2 \Re\{\phi^{\mathrm{H}} \boldsymbol{u}\} - c \tag{27}$$

s.t. C4 : 
$$|\phi_N| = 1, \forall N$$
 (28)

其中,

$$egin{aligned} m{U} = & \sum_{k=1}^{K} |v_k|^2 \Bigg( rac{1}{L} ext{diag} \left( m{x}^{ ext{H}} m{G}^{ ext{H}}_{ ext{r}} 
ight) m{h}_k m{h}^H_k ext{diag} \left( m{G}_{ ext{r}} m{x} 
ight) \ + & \sum_{j=1}^{K} ext{diag} \left( m{w}^{ ext{H}}_j m{G}^{ ext{H}}_{ ext{c}} 
ight) m{h}_k m{h}^H_k ext{diag} \left( m{G}_{ ext{c}} m{w}_j 
ight) iggr), \end{aligned}$$

$$\begin{split} \boldsymbol{u} &= \sum_{k=1}^{K} \left( v_k \sqrt{(1+\beta_k)} \operatorname{diag} \left( \boldsymbol{w}_k^{\mathrm{H}} \boldsymbol{G}_{\mathrm{c}}^{\mathrm{H}} \right) \boldsymbol{h}_k \right) \\ &- \sum_{k=1}^{K} \left| v_k \right|^2 \left( \frac{1}{L} \operatorname{diag} \left( \boldsymbol{x}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{G}_{\mathrm{c}}^{\mathrm{H}} \right) \boldsymbol{h}_k \boldsymbol{d}_{\mathrm{r},k}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{x} \\ &+ \sum_{j=1}^{K} \operatorname{diag} \left( \boldsymbol{w}_j^{\mathrm{H}} \boldsymbol{G}_{\mathrm{c}}^{\mathrm{H}} \right) \boldsymbol{h}_k \boldsymbol{d}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{w}_j \right), \\ c &= \Re \Biggl\{ 2\sqrt{1+\beta_k} v_k^* \boldsymbol{d}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{w}_k \\ &- \left| v_k \right|^2 \Biggl( \sum_{j=1}^{K} \left| \boldsymbol{d}_{\mathrm{c},k}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{w}_j \right|^2 + \frac{1}{L} \left| \boldsymbol{d}_{\mathrm{r},k}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{x} \right|^2 \Biggr) \Biggr\} \end{split}$$

观察到求解问题式(27)的主要困难是式(28)中非凸 单位模数约束,该文采用了流形优化算法。具体来 说,目标函数是平滑的,并且单位模数约束形成一 个复杂的圆形黎曼流形,这使得问题可以用典型的 黎曼共轭梯度算法来解决,利用共轭梯度算法思 想,可以在黎曼空间上迭代求解问题。可以参考文 献[20]了解更多细节。

#### 4 仿真结果与分析

该文考虑基站在RIS辅助下对小区用户进行通 信。该基站配备了具有M=8个均匀线性排列的天 线,RIS配备了N=100个线性部署的反射元件。该 系统为下行链路K=4个用户服务,功率预算为 P=20 dBm,用户噪声功率为–90 dBm,雷达目标 的方向从基站出发为0。利用文献[21]中典型相关路 径损耗模型,路径损耗将基站到用户、基站到 RIS和RIS到用户链路的路径损耗指数分别设置为  $\alpha_{Bu}$ =3, $\alpha_{BR}$ =2, $\alpha_{Ru}$ =2。设基站到RIS和RIS 到用户的信道服从莱斯衰落,基站到用户的信道服 从瑞利衰落。

如图2所示的3维坐标中,基站、RIS和小区中 心的坐标分别为(0,0,0),(100,600,200), (400,500,0),其中小区范围为正六边形,边长为 100 m。

图3展示了在不同参数ρ下迭代算法的收敛性能。 从图3中可以看出,通过该文算法获得的加权和速率首先随着迭代次数单调增加,随后进行迭代快速 达到收敛。表明了所提算法对求解该问题的有效性 和较低复杂度。

图4展示了在加权和速率为4.6 bit/(s·Hz)时,反 射元素的数量对系统发射波束波形的影响。可以看 到,仅具有雷达功能系统,其主瓣波峰更大,表明 具有很好的方向探测性。在DFRC系统且无反射元 件时,在0°方向上具有很小的波峰,探测性能受到 了很大的限制。在加入反射元件后,随着反射元素



数量的增加,获得了更好的波束方向图和更高的目标探测性能。

在图5中可以看到,随着反射元素数量的增加, 系统的最大和速率不断增大,在具有100个元素的RIS 下能将加权和速率提高了0.86 bit/(s·Hz)。虽然 RIS可以增加WSR的上限,但是探测功率上限都是 固定的,其原因在于探测功率的上限取决于基站的 性能,反射元件数量的增加对基站的性能无影响。

### 5 结束语

本文研究了RIS在DFRC系统中的应用。在雷 达功率约束、通信总体发射功率和反射系数约束



图 5 反射元素的数量对系统性能的影响

下,对发射波束和反射系数进行了联合优化,设计 了求解该问题的有效交替算法。仿真结果表明,在 DFRC系统中部署RIS,有效地提高了加权和速率 和系统探测性能。在该文中,系统的CSI是已知 的,后续可以在CSI未知的情况下,利用雷达具有 感知的能力进行后续工作,且该文中雷达探测能力 相较于更具代表性指标(检测和误报概率),是比较 简单的评估雷达性能指标。

#### 参考文献

- BROWN P. 75.4 Billion devices connected to the internet of things by 2025[EB/OL]. https://electronics360.globalspec. com/article/6551/75.4 billion devices connected to the internet of things by 2025.2022.9, 2016.
- [2] LIU Fan, MASOUROS C, PETROPULU A P, et al. Joint radar and communication design: Applications, state-of-theart, and the road ahead[J]. IEEE Transactions on Communications, 2020, 68(6): 3834–3862. doi: 10.1109/ TCOMM.2020.2973976.
- [3] PAUL B, CHIRIYATH A R, and BLISS D W. Survey of RF communications and sensing convergence research[J]. *IEEE Access*, 2017, 5: 252–270. doi: 10.1109/ACCESS.2016. 2639038.
- [4] HASSANIEN A, AMIN M G, ZHANG Y D, et al. Signaling strategies for dual-function radar communications: An overview[J]. *IEEE Aerospace and Electronic Systems Magazine*, 2016, 31(10): 36–45. doi: 10.1109/MAES.2016. 150225.
- [5] CHIRIYATH Alex R, PAUL Bryan, BLISS Daniel W. Radar-Communications Convergence: Coexistence, Cooperation, and Co-Design[J]. *IEEE Transactions on* Cognitive Communications and Networking, 2017, 3(1): 1-12. doi: 10.1109/TCCN.2017.2666266.
- [6] BLUNT S D, YATHAM P, and STILES J. Intrapulse radar-embedded communications[J]. *IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems*, 2010, 46(3): 1185–1200. doi: 10.1109/TAES.2010.5545182.
- [7] BLUNT S D, METCALF J G, BIGGS C R, et al.

Performance characteristics and metrics for intra-pulse radar-embedded communication[J]. *IEEE Journal on Selected Areas in Communications*, 2011, 29(10): 2057–2066. doi: 10.1109/JSAC.2011.111215.

- [8] CIUONZO D, DE MAIO A, FOGLIA G, et al. Intrapulse radar-embedded communications via multiobjective optimization[J]. IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems, 2015, 51(4): 2960–2974. doi: 10.1109/ TAES.2015.140821.
- [9] HASSANIEN A, AMIN M G, ABOUTANIOS E, et al. Dual-function radar communication systems: A solution to the spectrum congestion problem[J]. *IEEE Signal Processing Magazine*, 2019, 36(5): 115–126. doi: 10.1109/MSP.2019. 2900571.
- [10] HASSANIEN A, HIMED B, and AMIN M G. Transmit/receive beamforming design for joint radar and communication systems[C]. 2018 IEEE Radar Conference, Oklahoma City, USA, 2018: 1481–1486. doi: 10.1109/ RADAR.2018.8378784.
- WU Qingqing, ZHANG Shuowen, ZHENG Beixiong, et al. Intelligent reflecting surface-aided wireless communications: A tutorial[J]. IEEE Transactions on Communications, 2021, 69(5): 3313–3351. doi: 10.1109/TCOMM.2021.3051897.
- [12] LU Wei, DENG Bin, FANG Qiqing, et al. Intelligent reflecting surface-enhanced target detection in MIMO radar[J]. IEEE Sensors Letters, 2021, 5(2): 7000304. doi: 10. 1109/LSENS.2021.3052753.
- [13] LIU Rang, LI Ming, LIU Yang, et al. Joint transmit waveform and passive beamforming design for RIS-aided DFRC systems[J]. IEEE Journal of Selected Topics in Signal Processing, 2022, 16(5): 995-1010. doi: 10.1109/ JSTSP.2022.3172788.
- [14] WANG Xinyi, FEI Zesong, ZHENG Zhong, et al. Joint waveform design and passive beamforming for RIS-assisted dual-functional radar-communication system[J]. IEEE Transactions on Vehicular Technology, 2021, 70(5): 5131-5136. doi: 10.1109/TVT.2021.3075497.
- [15] GUO Huayan, LIANG Yingchang, CHEN Jie, et al. Weighted sum-rate maximization for intelligent reflecting surface enhanced wireless networks[C]. 2019 IEEE Global Communications Conference, Waikoloa, USA, 2019: 1–6. doi: 10.1109/GLOBECOM38437.2019.9013288.
- [16] STOICA P, LI Jian, and XIE Yao. On probing signal design for MIMO radar[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2007, 55(8): 4151–4161. doi: 10.1109/TSP.2007. 894398.
- [17] CHRISTENSEN S S, AGARWAL R, DE CARVALHO E, et al. Weighted sum-rate maximization using weighted MMSE for MIMO-BC beamforming design[C]. 2009 IEEE

International Conference on Communications, Dresden, Germany, 2009: 1–6. doi: 10.1109/ICC.2009.5199574.

- [18] XU Chengcheng, CLERCKX B, ZHANG Jianyun, et al. Multi-antenna joint radar and communications: Precoder optimization and weighted sum-rate vs probing power tradeoff[J]. *IEEE Access*, 2020, 8: 173974–173982. doi: 10. 1109/ACCESS.2020.3025156.
- [19] SHEN Kaiming and YU Wei. Fractional programming for communication systems—Part I: Power control and beamforming[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2018, 66(10): 2616-2630. doi: 10.1109/TSP.2018.2812733.
- [20] LIU Rang, LI Ming, LIU Qian, et al. Joint symbol-level precoding and reflecting designs for IRS-enhanced MU-MISO systems[J]. IEEE Transactions on Wireless Communications, 2021, 20(2): 798–811. doi: 10.1109/TWC.

2020.3028371.

- [21] WU Qingqing and ZHANG Rui. Intelligent reflecting surface enhanced wireless network via joint active and passive beamforming[J]. *IEEE Transactions on Wireless Communications*, 2019, 18(11): 5394–5409. doi: 10.1109/ TWC.2019.2936025.
- 王华华: 男,高级工程师,研究方向为移动通信基带信号处理、卫 星通信、通感一体化.
- 孙 宸: 男,硕士生,研究方向为物理层算法和可重构智能表面 技术.
- 朱鹏云: 男,硕士生,研究方向为物理层算法和可重构智能表面 技术.

责任编辑: 马秀强