脉冲噪声环境下基于相关熵的多径TDOA估计算法

李森* 王基福 林彬

(大连海事大学信息科学技术学院 大连 116026)

摘 要:为了实现脉冲噪声环境下不受相关法分辨极限限制的高分辨率多径到达时差(TDOA)估计,该文利用相 关熵理论中的最大相关熵准则(MCC),结合将多维优化问题转化为多个1维优化问题的期望最大化方法,提出一 种相关熵期望最大化(CEM)高分辨率多径TDOA估计算法。仿真实验结果表明该文所提出的算法在强脉冲噪声和 低信噪比的环境下都具有很好的估计性能,并且算法中参数的选取不依赖于脉冲噪声的先验信息。

关键词:多径TDOA估计;期望最大化算法; α-稳定分布;最大相关熵准则

中图分类号: TN911.7 文献标识码: A 文章编号: 1009-5896(2021)02-0289-07 DOI: 10.11999/JEIT200358

A Multipath TDOA Estimation Algorithm Based on Correntropy under Impulsive Noise Environment

LI Sen WANG Jifu LIN Bin

(College of Information Science Technology, Dalian Maritime University, Dalian 116026, China)

Abstract: In order to realize the high-resolution multipath Time Difference Of Arrival (TDOA) estimation which is not limited by the resolution limit of correlation method under impulsive noise environment, a Correntropy Expectation-Maximum (CEM) high resolution multipath TDOA estimation algorithm is proposed based on the Maximum Correntropy Criterion (MCC). The multipath TDOA is estimated by transforming multi-dimensional optimization problems into multiple one-dimensional optimization problems. The simulation results show that the CEM algorithm has good estimation performance under strong impulsive noise and low SNR environment, and the selection of kernel size in CEM algorithm is not depend on the prior information of the impulsive noise. **Key words**: Multipath TDOA estimation; Expectation-Maximum (EM) algorithm; α -stable distribution;

Maximum Correntropy Criterion (MCC)

1 引言

辐射源的位置可以通过测量多个传感器接收信号的到达时差(Time Difference Of Arrival, TDOA) 来确定^[1]。经典的基于相关的TDOA估计器可以使 用几种广义互相关技术中的一种来构造^[2]。在许多 传播环境中,每个传感器的接收信号中除了包含直 达辐射源信号外还包括一个或多个辐射源信号的多 径副本信号。由于受到多径干扰的影响,传感器间 的互相关呈现多个峰值。互相关峰值之间的延迟分 辨能力、相对幅度和相位偏移决定了多径副本信号 对直达辐射源信号TDOA估计精度的影响。多径环 境下的TDOA估计技术有很多种,在辐射源信号已 知的情况下匹配滤波提供了估计多径信号TDOA的 近似最优方法^[3]。但是这种方法中多径TDOA的分 辨能力受到辐射源信号相关时间的限制,当多径 TDOA之间的时间间隔小于辐射源信号的相关时间 时就必须应用高分辨率的多径TDOA估计算法。

高分辨率的多径TDOA估计算法主要可以分为 以下几类:第1类是在辐射源信号已知的情况下将 多径信号TDOA估计的多维优化问题转化为多个 1维优化问题,从而降低优化问题求解的复杂度, 这类算法主要有WRELAX (Weighted RELAXation) 算法^[4,5]和期望最大化(Expectation Maximization, EM)算法^[6,7]。第2类是在辐射源信号未知的情况 下,将时域的多径TDOA估计问题转化为对频域多 个正弦信号的频率估计问题,然后通过子空间技术 实现对TDOA的估计^[8,9]。第3类是利用时延值与信 道冲激响应的稀疏支撑集之间的关系,将多径信号 的TDOA估计问题转化为稀疏重构问题,通过合理

收稿日期: 2020-05-08; 改回日期: 2020-11-19; 网络出版: 2020-11-25 *通信作者: 李森 listen@dlmu.edu.cn

基金项目: 国家自然科学基金(61971083),中央高校基本科研业务费(3132019341)

Foundation Items: The National Natural Science Foundation of China (61971083), The Fundamental Research Funds for the Central University (3132019341)

地构造测量矩阵并结合不同的稀疏重构算法来估计 TDOA^[10,11]。还有一些其他应用于高分辨率多径时 间延迟估计的方法,如重要性采样方法^[12]和马尔可 夫链蒙特卡罗方法^[13]等。

上述多径信号TDOA估计算法都是假设接收传 感器处于高斯分布噪声环境中,但在实际的无线通 信和水声通信环境中,自然现象或者人为因素的影 响使得传感器的输入噪声具有明显的尖峰脉冲特性。 这类尖峰脉冲特性噪声的概率密度分布曲线与高斯 分布的概率密度曲线类似,但比高斯分布概率密度 曲线具有更厚的拖尾。对称 α -稳定分布(Symmetric α-Stable distribution, SαS) 是描述这类具有尖 峰脉冲性的非高斯噪声的一种非常广泛的数学模型[4]。 SαS分布的概率密度可用3个参数来描述:特征指 数 α 、分散系数 γ 和位置参数a。其中特征指数 $\alpha(0 < \alpha \le 2)$ 表示分布函数的拖尾厚度, α 取值越 小,表示S α S分布的拖尾越厚,噪声脉冲性越强; α 取值越大,表示S α S分布的拖尾越薄,噪声脉冲 性越弱。当 $\alpha=2$ 时,S α S分布退化为高斯分布。当 $0 < \alpha < 2$ 时, S α S分布不具有 α 阶及其以上阶矩。 由于S α S分布的这个特性,使得经典的基于2阶统 计量提出的各种TDOA估计算法的性能发生退化, 甚至不能得到正确的估计结果。于是Shao等人^[15]提 出了分数低阶统计量的概念并将传统的2阶和高阶 统计量信号处理方法拓展到分数低阶统计量信号处 理方法。

为了解决SαS分布脉冲噪声环境下的多径信号 时延估计问题, 文献[16]利用分数低阶统计量理论 对高分辨率多径时延估计EM算法进行改进,提出 一种基于分数低阶相关的P-EM算法, 仿真结果表 明P-EM算法对尖峰脉冲噪声具有更好的适应性。 刘文红等人[17]用分数低阶统计量理论中的最小分散 系数准则代替最小二乘准则,并利用波形松弛思想 将高维优化问题分解为多个1维优化问题,提出了 一种韧性的高分辨率多径时延估计方法P-WRELAX。 文献[18]将两路接收信号的分数低阶互协方差谱序 列当作时间序列,利用子空间旋转不变技术实现了 脉冲噪声环境下多径时延的高分辨率估计。基于分 数低阶统计量理论的信号处理算法要求选取的分数 低阶统计量的阶数p小于S α S分布的特征指数 α ,而 在实际系统中S α S分布的特征指数是不易获得的, 从而限制了基于分数低阶统计量理论的信号处理算 法的应用。相关熵作为随机变量间局部相似性的度 量不仅具有良好的抗噪性能,而且不依赖于脉冲噪 声的先验知识,近年来受到了国内外学者的极大关 注[19,20]。文献[21]首先证明了在特定条件下最大相

关熵准则和分数低阶统计量理论中的最小分散系数 准则是等价的,然后提出了一种基于最大相关熵准 则的自适应时延估计算法。文献[22]将最大相关熵 准则分别与Farrow非整数时延滤波器和Lagrange 非整数时延滤波器相结合解决了脉冲噪声环境下的 非整数时延估计问题。文献[23]通过对两路接收信 号的互相关熵谱密度进行白化加权处理提高了相关 熵时延估计算法抗尖峰脉冲噪声的能力。文献[24] 提出一种基于相关熵希尔伯特差值的时延估计算 法,克服了窄带射频信号时延估计的精度受相对带 宽限制和脉冲噪声影响的问题。文献[25]基于最大 相关熵准则提出了一种针对时变线性系统状态估计 的扩展递归最大相关熵自适应算法,并利用所提出 的算法解决了ADS-B报文的缓变时延估计问题。文 献[26]研究了脉冲噪声环境下振幅衰减信号的时延 估计问题,基于最大相关熵准则和自适应时延估计 思想提出了两步法时延估计算法;为了避免两步估 计的误差累积和估计偏差,进一步提出了一种一步 法自适应时延估计算法。受相关熵是随机变量相似 性度量思想的启发,本文对期望最大化高分辨率多 径TDOA估计算法进行改进,提出了基于相关熵的 期望最大化算法(Correntropy based Expectation Maximization, CEM)。仿真实验表明,该算法在 不依赖于脉冲噪声先验信息的情况下具有比P-EM算法和P-WRELAX算法更好的脉冲噪声适应 性和估计精度。

2 相关熵基本理论

两个随机变量*X*和*Y*之间的相似性可以用相关 熵来度量,其定义为^[19]

$$V_{\sigma}(X,Y) = \mathbb{E}\left[k_{\sigma}(X-Y)\right] \tag{1}$$

其中, E[·]表示期望值, $k_{\sigma}(\cdot) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma}} \exp\left[-\frac{(\cdot)^2}{2\sigma^2}\right]$

表示高斯核函数, $\sigma>0$ 为核长参数。在工程应用中, 两个随机变量X和Y的联合概率密度通常情况下是 未知的,可以通过N组观测数据 $\{(x_i, y_i)\}_{i=1}^N$ 近似估 计相关熵,其近似估计表达式为

$$\hat{V}_{\sigma}(X,Y) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} k_{\sigma}(x_i - y_i)$$
⁽²⁾

相关熵具有对称性和有界性,即 $V_{\sigma}(X,Y) = V_{\sigma}(Y,X)$ 和 $V_{\sigma}(X,Y) \leq V_{\sigma}(0)$ 。由相关熵可以诱导出一个距 离测度CIM(Correntropy Induced Metric)。与常 规的距离测度不同,CIM距离测度表现出由核长 σ 控制的混合范数特征。即当核长 σ 较大时,CIM 距离测度的L₂范数距离区域也较大;当核长 σ 较小 时,其 L_2 范数距离区域缩小而 L_1 范数距离区域和 L_0 范数距离区域扩大。基于CIM距离测度,可以定 义最大相关熵准则为

$$MCC(e) = \max E[k_{\sigma}(e)], e = X - Y$$
(3)

3 CEM多径TDOA估计算法

3.1 TDOA估计模型

在多径信号传播模型中,一般假设源信号*s*(*k*) 是已知的或是可以通过某种方式获得的,传感器的 接收信号可以表示为

$$r(k) = \sum_{i=1}^{D} a_i s(k - \tau_i) + w(k)$$
(4)

式中, $\{a_i\}_{i=1}^{D}$ 和 $\{\tau_i\}_{i=1}^{D}$ 分别为各路径信号的衰减系数和时间延迟,D表示多径数目。w(k)为加性背景噪声,假设w(k)服从S α S分布并且与源信号互不相关。

3.2 基于相关熵的期望最大化算法

期望最大化算法是一种迭代优化策略,由于它的每一次迭代都分两步,其中一个为期望步 (Expectation step, E-step),另一个为极大步 (Maximization step, M-step),所以算法简称为 EM算法。EM算法最初作为一种数据添加算法主 要用于解决在数据量非常大的情况下存在数据缺失 或者数据不可用的问题。随着理论的发展,EM算 法已经不仅仅用于处理数据缺失问题,而成为一种 用于解决复杂问题的简化策略。利用EM算法的基 本思想,通过引入恰当的潜在数据可以将复杂的多 维优化问题分解为若干个独立的1维优化问题。

EM算法用于解决多径信号TDOA估计问题 时,首先引入潜在数据 $\{x_i(k)\}_{i=1}^D$

$$x_i(k) = \hat{a}_i s(k - \hat{\tau}_i) + w_i(k) \tag{5}$$

其中, $\{\hat{a}_i\}_{i=1}^{D}$ 和 $\{\hat{\tau}_i\}_{i=1}^{D}$ 是待估计的参数且潜在数据中 的噪声 $w_i(k)$ 是由w(k)分解而来的,即 $w_i(k) = \beta_i w(k)$ 。 参数 β_i 满足 $\sum_{i=1}^{D} \beta_i = 1$,它的取值可以控制EM算 法的收敛速度,并阻止算法收敛到局部极值点。通 过EM算法的迭代优化最终要使潜在数据与传感器 接收信号r(k)之间满足

$$r(k) = \sum_{i=1}^{D} x_i(k)$$
 (6)

因此EM算法收敛后的 $\{\hat{a}_i\}_{i=1}^D$ 和 $\{\hat{\tau}_i\}_{i=1}^D$ 即为各路径信号的衰减系数和时间延迟的估计值。

在给定参数 \hat{a}_i , $\hat{\tau}_i$ 和 β_i 的起始值后, EM算法第 *m*次迭代的过程为

E-step: $ilde{n}i = 1, 2, \dots, D$ 计算

$$x_{i}^{(m)}(k) = \hat{a}_{i}^{(m)} s\left(k - \hat{\tau}_{i}^{(m)}\right) + \beta_{i} \left[r(k) - \sum_{i=1}^{D} \hat{a}_{i}^{(m)} s\left(k - \hat{\tau}_{i}^{(m)}\right)\right]$$
(7)

M-step: 对 $i = 1, 2, \dots, D$ 计算

$$\min_{\hat{a}_{i}^{(m+1)}, \hat{\tau}_{i}^{(m+1)}} \mathbf{E} \Big[x_{i}^{(m)}(k) - \hat{a}_{i}^{(m+1)} s \left(k - \hat{\tau}_{i}^{(m+1)} \right) \Big]^{2}$$
(8)

式(8)是一个求解两个参数的最优化问题。它的求 解过程可以首先根据期望步给定的 $\hat{a}_i^{(m)}$ 求得 $\hat{\tau}_i^{(m+1)}$,然后再由 $\hat{\tau}_i^{(m+1)}$ 求解新的 $\hat{a}_i^{(m+1)}$ 。根据式(8)可得 $\hat{\tau}_i^{(m+1)}$ 的估计值为

$$\hat{\tau}_i^{(m+1)} = \arg\max_{\tau} \left| \mathbb{E}[x_i^{(m)}(k)s(k-\tau)] \right| \tag{9}$$

然后由 $\hat{\tau}_i^{(m+1)}$ 可以得到 $\hat{a}_i^{(m+1)}$ 的估计值为

$$\hat{a}_{i}^{(m+1)} = \frac{\mathrm{E}[x_{i}^{(m)}(k)s(k-\hat{\tau}_{i}^{(m+1)})]}{\mathrm{E}[s(k)]^{2}}$$
(10)

由于SαS分布脉冲噪声不存在有限的2阶矩, 因此文献[16]利用最小分散系数准则代替了式(8)中 的最小均方误差准则提出了一种适用于脉冲噪声环 境下的鲁棒的EM算法,由于在该算法中迭代公式(9) 和式(10)中的2阶相关被*p*-阶分数低阶相关所代替, 因此称该算法为P-EM算法,其中参数1<*p*<α。

本文用最大相关熵准则代替EM算法中的最小 均方误差准则,即在第m次迭代的M-step中

 $对 i = 1, 2, \dots, D 计算$

$$\max_{\hat{a}_{i}^{(m+1)}, \hat{\tau}_{i}^{(m+1)}} \mathbb{E}\left[k_{\sigma}\left(x_{i}^{(m)}(k) - \hat{a}_{i}^{(m+1)}s(k - \hat{\tau}_{i}^{(m+1)})\right)\right]$$
(11)

可得
$$\hat{\tau}_i^{(m+1)}$$
的估计值为
 $\hat{\tau}_i^{(m+1)} = \arg\max_{\tau} \left| E \left[k_\sigma \left(x_i^{(m)}(k) - \hat{a}_i^{(m)} s(k-\tau) \right) \right] \right|$ (12)
 $\hat{a}_i^{(m+1)}$ 的估计值为

$$\hat{a}_{i}^{(m+1)} = \frac{\mathrm{E}\left[k_{\sigma}\left(x_{i}^{(m)}(k) - \hat{a}_{i}^{(m)}s\left(k - \hat{\tau}_{i}^{(m+1)}\right)\right)x_{i}^{(m)}(k)s\left(k - \hat{\tau}_{i}^{(m+1)}\right)\right]}{\mathrm{E}\left[k_{\sigma}\left(x_{i}^{(m)}(k) - \hat{a}_{i}^{(m)}s\left(k - \hat{\tau}_{i}^{(m+1)}\right)\right)s^{2}\left(k - \hat{\tau}_{i}^{(m+1)}\right)\right]}$$
(13)

观察式(7)可以发现 $x_i^{(m)}(k)$ 是第i路多径信号的估计 值,而式(12)相当于求 $x_i^{(m)}(k)$ 和第i路多径信号的

相关熵,因此称该算法为基于相关熵的EM算法, 记为CEM。

4 算法仿真

取源信号*s*(*k*)为BPSK信号,载波频率为 *f*_c = 0.25*f*_s,*f*_s为采样频率且*f*_s = 10⁵ Hz, *T*_s = 1/*f*_s为 采样间隔,码元持续时间为20*T*_s,信号带宽 *B* = 0.1/*T*_s。分别考虑多径数目*D* = 2和*D* = 3两种 情况,在*D* = 2的情况下,两路信号的TDOA和衰 减系数分别是 τ_1 = 28*T*_s, a_1 = 0.8和 τ_2 = 32*T*_s, a_2 = 0.6。 *D* = 3是在*D* = 2的情况下增加了 τ_3 = 36*T*_s, a_3 = 0.7 的第3路多径信号。各路多径信号之间的TDOA之 差为 $\Delta \tau$ = $|\tau_3 - \tau_2|$ = $|\tau_2 - \tau_1|$ = 4*T*_s < 1/*B* = 10*T*_s, 属于基本相关法中的多径不可分辨情况。

仿真中3路信号的TDOA和衰减系数初值分别 设为0及0.5, β_1 , β_2 和 β_3 分别设为0.25, 0.40和0.35, 实验数据长度为3000点。由于S α S分布不具有有限 的2阶矩,定义广义信噪比GSNR = $10lg(\sigma_s^2/\gamma_n)$, 其中 γ_n 为S α S分布的分散系数, σ_s^2 为信号的方差。 采用均方根误差(Root Mean Square Error, RMSE) 和平均准确率 P_A 来衡量EM算法、P-EM算法、 P-WRELAX算法和CEM算法的估计性能。它们的 定义分别为

RMSE =
$$\frac{1}{D} \sum_{i=1}^{D} \sqrt{\frac{\sum_{l=1}^{L} (\tau_i - \hat{\tau}_i(l))^2}{L}}$$
 (14)

$$P_{\rm A} = \frac{1}{D} \sum_{i=1}^{D} \frac{l'(i)}{L} \times 100\%$$
(15)

其中, $\hat{\tau}_i(l)$ 是 τ_i 的第l次仿真实验的估计值,l'(i)是 在L次总仿真实验次数中第i径TDOA得到与设定的 时延值完全一致估计结果的次数。实验中总仿真实 验次数L=200, P-EM算法和P-WRELAX算法中的 参数 $p=\alpha-0.1$, CEM算法中的核长 $\sigma=10$ 。

实验1 给定S α S分布的特征指数 α =1.4,图1 给出了EM算法、P-EM算法、P-WRELAX算法和 CEM算法分别在2径和3径情况下的均方根误差和 平均准确率随着广义信噪比GSNR变化的曲线。从 图1可以明显看出,4种算法在2径情况下的估计性 能都要优于3径情况下的估计性能,并且无论在2径 还是3径情况下采用了脉冲噪声抑制技术的P-EM 算法、P-WRELAX算法和CEM算法的性能都要优 于没有采用脉冲噪声抑制技术的EM算法。特别是 在2径情况下P-EM算法、P-WRELAX算法和 CEM算法在GSNR>-2 dB时平均准确率为100%, 均方根误差为零,而EM算法要到GSNR>-8 dB时 才会得到平均准确率为100%,均方根误差为零。 与基于分数低阶矩的P-EM算法和P-WRELAX算 法相比,基于相关熵的CEM算法在低信噪比下的 性能更有优势,例如在2径情况下当GSNR=-8 dB 时P-EM算法的准确率为58.5%, P-WRELAX算法 的准确率为64.5%,而CEM算法的准确已经达到 90%以上。

实验2 给定广义信噪比GSNR=-3 dB, 图2 给出了EM算法、P-EM算法、P-WRELAX算法和 CEM算法的均方根误差和平均准确率随着SαS分布 噪声的特征指数α变化的曲线。从图中可以看出在 2径和3径的情况下P-EM 算法、P-WRELAX算法 和CEM算法的平均准确率和均方根误差在各种脉 冲噪声环境下的性能都要优于EM算法,说明P-EM 算法、P-WRELAX算法和CEM算法均具有对脉冲 噪声的抑制作用。但是基于相关熵的CEM算法对 脉冲噪声的适应性要优于基于分数低阶矩的P-EM 算法和P-WRELAX算法,特别是在脉冲噪声的特 征指数 $\alpha < 1$ 的强脉冲噪声环境下,例如在3径情况 下当 α =0.6时, P-EM算法和P-WRELAX算法的平 均准确率只有32.2%和60.9%,而CEM算法的平均 准确率为99.1%,这是因为这两种算法中利用的 p阶分数低阶矩虽然在 $\alpha < 1$ 的情况下可以通过求时 间平均的方法来计算,但理论上是没有定义的;而 CEM算法中利用的相关熵在特征指数 $0 < \alpha \leq 2$ 的 情况下都是有定义的。



实验3 给定广义信噪比GSNR=-8 dB, 图3 给出了CEM算法在S α S稳定分布噪声的特征指数 α =0.5, 1.0, 1.5和2.0时的估计性能随着核长参数 σ 的变化曲线。从图中可以看出,在某一给定特征 指数的S α S稳定分布噪声环境下,为了获得最佳的 估计性能存在着最佳核长选取问题,且最佳核长值 与S α S稳定分布噪声的特征指数密切相关。当给定 的核长较小时(如 σ =1),随着噪声脉冲性的增加, CEM算法的估计性能越来越好;当给定的核长较 大时(如 σ =14),随着噪声脉冲性的增加,CEM算 法的估计性能却越来越差。这是因为当核长较小 时,相关熵诱导的CIM距离测度的L₁和L₀范数距离 空间增大,L₁和L₀范数对脉冲噪声具有很好的抑制 作用,所以随着噪声脉冲性的增加,CEM算法的 估计性能也越来越好。当核长较大时,相关熵诱导 的CIM距离测度的L₁和L₀范数距离空间被压缩,与 信号2阶相关等价的L₂范数距离空间增大,也就是 说此时相关熵对脉冲噪声的抑制能力减弱却更多地 聚集了信号中的2阶相关信息,所以随着噪声脉冲 性的增加,CEM算法的估计性能下降。CEM算法 中核长参数的选择虽然与脉冲噪声的特性有关,但 它与P-EM算法中分数低阶参数 $p(p < \alpha)$ 必须依赖于 脉冲噪声的先验信息是不同的。

实验4 给定S α S分布的特征指数 α =0.5,图4



图 4 不同核长 σ 和不同广义信噪比GSNR下CEM算法的估计性能

给出了CEM算法在广义信噪比GSNR=-12 dB, -8 dB, -4 dB和0 dB时的估计性能随着核长参数 σ 的变化曲线。从图中可以看出,在4种广义信噪比 的环境下,CEM算法能够获得最佳估计性能的核 长参数的取值范围都在1.4~1.8范围内,结合实验 3可以说明相关熵函数中核长参数的最优选取与 SaS分布的脉冲特性密切相关,而与表征脉冲噪声 强弱的广义信噪比无关。在相同脉冲特性不同脉冲 强度的SaS分布噪声环境下,当核长参数的取值在 大数范围内时,为了获得相同的估计性能,对于强 度较大的脉冲噪声应该选取较小的核长。例如图4 中在 σ >4的范围内,为了获得99.5%的平均准确 率,当GSNR=0 dB时,应选取的核长为 σ =10,而 当脉冲噪声的强度增加到GSNR=-4 dB时,核长 参数降为 σ =6。

5 结束语

为了解决基于EM算法的多径信号TDOA估计 算法在脉冲噪声环境下性能退化的问题,本文基于 最大相关熵准则提出了基于相关熵的期望最大化 高分辨率TDOA估计算法(CEM)。仿真实验结果 表明CEM算法和基于分数低阶矩的P-EM算法和 P-WRELAX算法一样对脉冲噪声具有很好的抑制 作用,并且在强脉冲噪声和低信噪比的环境下CEM 算法的估计性能要优于基于分数低阶矩的算法,而 且CEM算法中参数的选取不依赖于脉冲噪声的先 验信息。

参考文献

- ENNASR O and TAN Xiaobo. Time-Difference-of-Arrival (TDOA)-based distributed target localization by a robotic network[J]. *IEEE Transactions on Control of Network* Systems, 2020, 7(3): 1416–1427. doi: 10.1109/TCNS. 2020.2979864.
- HERTZ D. Time delay estimation by combining efficient algorithms and generalized cross-correlation methods[J]. *IEEE Transactions on Acoustics, Speech, and Signal Processing*, 1986, 34(1): 1–7. doi: 10.1109/TASSP. 1986.1164789.
- [3] BELL B and EWART T. Separating multipaths by global optimization of a multidimensional matched filter[J]. *IEEE Transactions on Acoustics, Speech, and Signal Processing*, 1986, 34(5): 1029–1037. doi: 10.1109/TASSP.1986.1164940.
- [4] 翟晓光,武传华.改进的通信信号多径时延估计算法[J]. 舰船 电子对抗, 2016, 39(6): 104–107, 120. doi: 10.16426/j.cnki. jcdzdk.2016.06.022.

ZHAI Xiaoguang and WU Chuanhua. Improved time delay estimation algorithm for communication signals in multipath environment[J]. *Shipboard Electronic Countermeasure*, 2016, 39(6): 104–107, 120. doi: 10.16426/j.cnki.jcdzdk. 2016.06.022.

- [5] SHI Lei, ZHAO Lei, QIAO Zhenyue, et al. A new statistical WRELAX algorithm under nakagami multipath channel based on delay power spectrum characteristic[J]. Wireless Personal Communications, 2015, 82(3): 1483–1495. doi: 10.1007/s11277-015-2294-5.
- [6] 刘波. 基于EM的突发通信参数估计技术研究[D]. [博士论文], 解放军信息工程大学, 2008.
 LIU Bo. The parameter estimation in burst-mode communication based on EM algorithm[D]. [Ph. D. dissertation], Information Engineering University, 2008.
- [7] BELANGER S P. Multisensor TDOA estimation in a multipath propagation environment using the EM algorithm[C]. Conference Record of The Twenty-Ninth Asilomar Conference on Signals, Systems and Computers, Pacific Grove, USA, 1995: 1096–1100. doi: 10.1109/ACSSC. 1995.540869.
- [8] 王云龙, 吴瑛. 改进SSMUSIC超分辨多径时延估计算法[J]. 信
 号处理, 2014, 30(8): 979–986. doi: 10.3969/j.issn.1003-0530.
 2014.08.016.

WANG Yunlong and WU Ying. Improved SSMUSIC algorithm of super-resolution time delay estimation in multipath environments[J]. *Journal of Signal Processing*, 2014, 30(8): 979–986. doi: 10.3969/j.issn.1003-0530. 2014.08.016.

- [9] 易岷,魏平,肖先赐. 未知波形信号的多径时延估计新方法[J]. 电子与信息学报, 2004, 26(8): 1224–1231.
 YI Min, WEI Ping, and XIAO Xianci. A new algorithm for multipath time delay estimation of unknown signal[J]. *Journal of Electronics & Information Technology*, 2004, 26(8): 1224–1231.
- [10] 崔维嘉,张鹏,巴斌.基于循环匹配追踪的稀疏重构时延估计 算法[J].电子与信息学报,2019,41(3):523-529.doi:10.11999/ JEIT180460.

CUI Weijia, ZHANG Peng, and BA Bin. Time of arrival estimation based on sparse reconstruction loop matching pursuit algorithm[J]. *Journal of Electronics & Information Technology*, 2019, 41(3): 523–529. doi: 10.11999/JEIT 180460.

- [11] JIANG Feng, ZHANG Zhenkai, and NAJAFABADI H E. Deep sea TDOA localization method based on improved OMP algorithm[J]. *IEEE Access*, 2019, 7: 168151–168161. doi: 10.1109/ACCESS.2019.2954330.
- [12] MASMOUDI A, BELLILI F, AFFES S, et al. A maximum likelihood time delay estimator in a multipath environment using importance sampling[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2013, 61(1): 182–193. doi: 10.1109/TSP.2012. 2222402.
- [13] 李晶,赵拥军,李冬海.基于马尔科夫链蒙特卡罗的时延估计

算法[J]. 物理学报, 2014, 63(13): 130701. doi: 10.7498/ aps.63.130701.

LI Jing, ZHAO Yongjun, and LI Donghai. Time delay estimation using Markov Chain Monte Carlo method[J]. *Acta Physica Sinica*, 2014, 63(13): 130701. doi: 10.7498/aps.63.130701.

- [14] NIKIAS C L and SHAO M. Signal Processing with Alpha-Stable Distributions and Applications[M]. New York: Wiley-Interscience, 1995.
- [15] SHAO M and NIKIAS C L. Signal processing with fractional lower order moments: Stable processes and their applications[J]. *Proceedings of the IEEE*, 1993, 81(7): 986-1010. doi: 10.1109/5.231338.
- [16] 邱天爽,胡婷婷,刘文红,等. α稳定分布噪声下基于EM算法 的多径时延估计算法[J].大连理工大学学报,2008,48(2): 277-281. doi: 10.7511/dllgxb200802022.
 QIU Tianshuang, HU Tingting, LIU Wenhong, et al. A

multipath time delay estimation algorithm based on EM algorithm under α-stable distribution impulse noise environment[J]. Journal of Dalian University of Technology, 2008, 48(2): 277–281. doi: 10.7511/dllgxb200802022.

 [17] 刘文红,邱天爽,胡婷婷. 一种韧性的高分辨率多径时延估计 方法[J]. 系统工程与电子技术, 2008, 30(1): 41-45. doi: 10.3321/ j.issn:1001-506X.2008.01.010.

LIU Wenhong, QIU Tianshuang, and HU Tingting. Robust high resolution multipath time delay estimation method[J]. Systems Engineering and Electronics, 2008, 30(1): 41–45. doi: 10.3321/j.issn:1001-506X.2008.01.010.

- [18] LIU Wenhong, QIU Tianshuang, HU Tingting, et al. High resolution multipath time delay estimation based on FLOCCS-ESPRIT[J]. Journal of China University of Mining and Technology, 2007, 17(1): 30-34. doi: 10.1016/S1006-1266(07)60007-8.
- [19] LIU Weifeng, POKHAREL P P, and PRINCIPE J C. Correntropy: Properties and applications in non-gaussian signal processing[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2007, 55(11): 5286–5298. doi: 10.1109/TSP. 2007.896065.
- [20] 邱天爽. 相关熵与循环相关熵信号处理研究进展[J]. 电子与信息学报, 2020, 42(1): 105-118. doi: 10.11999/JEIT190646.
 QIU Tianshuang. Development in signal processing based on correntropy and cyclic correntropy[J]. Journal of

Electronics & Information Technology, 2020, 42(1): 105–118. doi: 10.11999/JEIT190646.

 [21] 宋爱民, 邱天爽, 佟祉谏. 对称稳定分布的相关熵及其在时间 延迟估计上的应用[J]. 电子与信息学报, 2011, 33(2): 494-498.
 doi: 10.3724/SP.J.1146.2010.00309.

SONG Aimin, QIU Tianshuang, and TONG Zhijian. Correntropy of the symmetric stable distribution and its application to the time delay estimation[J]. Journal of Electronics & Information Technology, 2011, 33(2): 494–498. doi: 10.3724/SP.J.1146.2010.00309.

- [22] 于玲. Alpha稳定分布噪声环境下韧性时延估计新算法研究[D].
 [博士论文], 大连理工大学, 2017.
 YU Ling. Robust time delay estimation algorithms in the presence of Alpha stable distribution noise[D]. [Ph. D. dissertation], Dalian University of Technology, 2017.
- [23] YU Ling, QIU Tianshuang, and SONG Aimin. A time delay estimation algorithm based on the weighted correntropy spectral density[J]. *Circuits, Systems, and Signal Processing*, 2017, 36(3): 1115–1128. doi: 10.1007/s00034-016-0347-y.
- [24] 金芳晓. 基于相关熵的自适应波束形成与无线定位中参数估计研究[D]. [博士论文],大连理工大学, 2019.
 JIN Fangxiao. Adaptive beamforming and wireless location parameter estimation based on correntropy[D]. [Ph. D. dissertation], Dalian University of Technology, 2019.
- [25] LUAN Shengyang, QIU Tianshuang, SONG Aimin, et al. Automatic dependent surveillance-broadcast time delay estimation based on extended recursive maximum correntropy algorithm[J]. IET Radar, Sonar & Navigation, 2016, 10(8): 1500–1507. doi: 10.1049/iet-rsn.2015.0628.
- [26] JIN Fangxiao and QIU Tianshuang. Adaptive time delay estimation based on the maximum correntropy criterion[J]. *Digital Signal Processing*, 2019, 88: 23–32. doi: 10.1016/ j.dsp.2019.01.014.
- 李森:女,1973年生,教授,主要研究方向为非高斯信号处理、 通信信号处理、统计信号处理.
- 王基福: 男,1995年生,硕士生,研究方向为时延估计、非高斯信 号处理.
- 林 彬:女,1977年生,教授,主要研究方向为通信信号处理、无 线通信网络.

责任编辑: 马秀强