# 双基星载 HRWS-SAR 系统俯仰向 DBF 处理技术

林玉川\* 张剑云 武拥军 周青松 (电子工程学院 合肥 230037)

摘 要:双基星载高分辨率宽测绘带 SAR 系统(HRWS-SAR)利用数字波束形成技术(DBF)将俯仰向多通道的回波 信号进行快时间域的相干合成,DBF 处理性能必然受到双基构型的影响。该文针对一般双基构型的星载 HRWS-SAR 系统,推导了点目标接收方向角与收发距离和之间的线性近似表达式,建立了俯仰向通道的回波信号模型, 进而构建了一种时变加权与 FIR 滤波相结合的 DBF 处理方法,并给出了系统实现框图。该文对几种典型双基构型 的星载 HRWS-SAR 系统 DBF 处理进行了仿真,结果表明合理的双基构型能有效提升星载 HRWS-SAR 系统的 DBF 处理性能。

 关键词:双基 SAR;高分辨宽测绘带;数字波束形成;双基构型

 中图分类号:TN959.74
 文献标识码:A

 文章编号:1009-5896(2017)10-2317-08

 DOI: 10.11999/JEIT170012

# Digital Beam-forming Scheme on Elevation for Bistatic Spaceborne High Resolution Wide Swath SAR

LIN Yuchuan ZHANG Jianyun WU Yongjun ZHOU Qingsong (Electronic Engineering Institute, Hefei 230037, China)

Abstract: In bistatic spaceborne High Resolution Wide Swath SAR (HRWS-SAR) system, the Digital Beam Forming (DBF) technique is employed to achieve the coherent combination of multi-channel signals in the fast time domain, and its performance is affected by the bistatic configuration. For a point target, the relationship between receiver aspect angle and the sum of transmitter distance and receiver distance is approximated by a linear function, and the echo signal model in elevation channel is built. Further, a DBF processing scheme is proposed, which combines the time-variant weighting and Finite Impulse Response (FIR) filtering, and the implementation block diagram is presented. The DBF processing is simulated in several typical bistatic configuration spaceborne HRWS-SAR systems. Simulation results show that the higher DBF performance can be achieved in the spaceborne HRWS-SAR system with rational bistatic configuration.

**Key words**: Bistatic SAR; High Resolution Wide Swath (HRWS); Digital Beam Forming (DBF); Bistatic configuration

## 1 引言

双基星载合成孔径雷达(SAR)利用信号收发平台的分置,能够同时获取不同视角的观测数据,在测绘、干涉测量、地面目标识别、自然灾害监测等领域<sup>[1,2]</sup>具有重要的应用价值。以 Tandem-L 为代表的新一代双基星载 SAR 系统应用多通道、数字波束形成(DBF)等技术,实现方位向高分辨率和距离向宽测绘带 SAR (HRWS-SAR)成像,系统的成像能力得到显著改善<sup>[3,4]</sup>。

HRWS-SAR 系统利用 DBF 技术将俯仰向多通

基金项目: 安徽省自然科学基金(1508085MF119)

道回波信号在快时间域进行相干处理,能有效提升 距离向回波信号的信噪比和接收增益,改善SAR图 像质量。单基星载 HRWS-SAR系统的俯仰向 DBF 处理方法得到了广泛而深入的研究<sup>[5-16]</sup>。扫描接收 法(SCan-On-REceive, SCORE)<sup>[5,6]</sup>利用各通道时变 加权处理形成一个始终指向脉冲中心所在位置的高 增益窄波束,增大接收增益。SCORE 方法处理长 脉冲时,脉冲宽度导致的脉冲延展损失(Pulse Extension Loss, PEL)<sup>[7]</sup>能显著降低接收增益。文献 [8,9]提出了一种时变加权与FIR滤波相结合的 DBF 处理方法,提升了对长脉冲的处理性能,该方法不 能完全消除 PEL 导致的 DBF 性能损失,但只需在 俯仰向各通道加入一个相移器和一个延时器即可实 现,星上系统处理量小且易于实现。文献[10]将以上 两种 DBF 方法的回波信号正交解调与时变加权处

收稿日期: 2017-01-03; 改回日期: 2017-05-03; 网络出版: 2017-06-27 \*通信作者:林玉川 maths123@mail.ustc.edu.cn

Foundation Item: The Natural Science Foundation of Anhui Province (1508085MF119)

理进行优化设计,大幅降低了乘法运算量。Varona<sup>[11]</sup> 提出对俯仰向各通道距离压缩数据进行相位加权后 求和的 DBF 处理方法,文献[12]在此基础上引入变 标函数处理进一步改善了 DBF 性能。上述两种方法 都消除了 PEL 导致的 DBF 性能损失,但是极大增 加了星上系统处理量及实现难度,往往用该方法的 仿真结果做参考评估其它俯仰向 DBF 算法的性 能<sup>[13,14]</sup>。

上述 DBF 处理方法理论上均能推广到双基星 载 HRWS-SAR 系统。综合考虑处理性能及系统实 现复杂度,本文将文献[8,9]中的 DBF 处理方法加以 推广,在双基星载 HRWS-SAR 系统中构建了一种 时变加权与 FIR 滤波相结合的 DBF 处理方法。仿 真实验对星载 HRWS-SAR 系统在几种典型双基构 型下的 DBF 处理进行了仿真,结果表明通过合理的 双基构型配置能有效提升星载 HRWS-SAR 系统的 DBF 性能。

# 2 双基星载 HRWS-SAR 系统的双基构型分 析

为保持双基星载 HRWS-SAR 系统对地面的持 续观测,收发平台应置于同一轨道(顺飞模式)或高 度相同的平行轨道(平飞模式)。图 1 给出了双基星 载 HRWS-SAR 系统的双基构型示意图。文献[8,9] DBF 技术的关键是利用了目标的法线偏移角与其 相应的回波快时间存在着近似的线性关系,等效于 目标方向角与距离之间的近似线性关系。因而在此 主要考察目标的接收方向角 $\theta$ 与收发距离和 $R = R_R + R_T$ 之间的关系。

### 2.1 双基构型中的几何关系

图 1 中, O 为地心, A, B 为发射和接收平台所 在位置,  $A_G$ ,  $B_G$  为 A, B 在地球表面的投影。P 为目 标所在位置,在接收斜距面 BPO 中,  $PB_H \perp BB_H$ 。



图 1 双基星载HRWS-SAR系统的双基构型

在基线面 ABO 中,  $A_H B_H \perp BB_H$ ,  $AA_H // BB_H$ 。显然,  $\angle \alpha$  为基线面与接收斜距面的二面角。记 |PA| =  $R_T$ , |PB| =  $R_R$ ,  $|AA_G| = |BB_G| = h$ ,  $|PA_H| = l$ ,  $|PB_H|$ = m,  $|A_H B_H| = n$ 。令  $R_e$ 为局部地球半径, L为基 线长, 则 |OP| = |OA\_G| = |OB\_G| =  $R_e$ , |AB| = L。

在⊿A<sub>H</sub>B<sub>H</sub>P 及⊿BPO 中应用余弦定理,可以 得到

$$m^2 + n^2 - l^2 = 2mn\cos\alpha \tag{1}$$

$$2R_{R}(R_{e}+h)\cos\theta = R_{R}^{2} + (R_{e}+h)^{2} - R_{e}^{2} \qquad (2)$$

在直角⊿PBB<sub>H</sub>、直角⊿PAA<sub>H</sub>及直角梯形 AA<sub>H</sub>B<sub>H</sub>B中,满足关系式:

$$\begin{split} m &= R_R \sin \theta \\ R_T &= \sqrt{l^2 + \left| AA_H \right|^2} \\ \end{array} \right\}, \begin{array}{l} n &= L \sin \gamma \\ \cos \gamma &= 0.5 L / (R_e + h) \\ \left| AA_H \right| &= R_R \cos \theta - L \cos \gamma \\ \end{array} \right\} \end{split}$$
(3)  
 \\ & \Re \ensuremath{\vec{\chi}}(1), \ensuremath{\vec{\chi}}(3) \\ \Re \ensuremath{\vec{\chi}}(1), \ensu

$$-2R_R L(\sin\theta\sin\gamma\cos\alpha + \cos\theta\cos\gamma) \quad (4)$$

### 2.2 θ 与 R 间的近似线性关系

在一般的双基星载 SAR 系统中,基线长度远小 于地球半径,即 $L \ll R_e$ ,因而 $\sin \gamma \approx 1$ ,  $\cos \gamma \approx 0$ 。 对式(4)变形并近似,得到

$$\frac{R_T}{R_R} \approx \sqrt{1 + \left(\frac{L}{R_R}\right)^2 - 2 \cdot \frac{L}{R_R} \sin \theta \cos \alpha} \tag{5}$$

由式(2),可以得到 $\theta$ 与 $R_R$ 关系的显式表达式。  $R_R = (R_e + h)\cos\theta$ 

$$-\sqrt{\left(R_e+h\right)^2\cos^2\theta-2\left(R_e+h\right)+h^2} \qquad (6)$$

依据文献[17],式(6)中 $\theta$ 与 $R_R$ 的关系可以近似为线性关系。

$$R_R = R_{Rc} + \mu \left(\theta - \theta_c\right) \tag{7}$$

其中, 
$$\theta_c$$
 为接收天线的法线方向角,  $R_{Rc}$  为对应的  
接收距离,  $\mu = \frac{\mathrm{d}R_R}{\mathrm{d}\theta}\Big|_{\theta=\theta_c}$ 。将式(7)代入式(5), 可得  
$$\frac{R_T}{R_R} \approx \left[1 + \left(\frac{L}{R_{Rc} + \mu\Delta\theta}\right)^2 - 2 \cdot \frac{L}{R_{Rc} + \mu\Delta\theta}\sin(\theta_c + \Delta\theta)\cos\alpha\right]^{1/2}$$
(8)

其中,  $\Delta \theta = \theta - \theta_c$ 。选择  $\Delta \theta$  为变量, 对式(8)泰勒 展开并保留到线性项:

$$R_T/R_R \approx \eta + \rho \Delta \theta \tag{9}$$

其中, 
$$\eta = \sqrt{1 + (L/R_{Rc})^2 - 2 \cdot (L/R_{Rc}) \sin \theta_c \cos \alpha}$$
,

$$\begin{split} \rho &= \left( \frac{L\cos\alpha\cos\theta_c}{R_{Rc}} - \frac{L\mu\cos\alpha\sin\theta_c}{R_{Rc}^2} - \frac{L^2\mu}{R_{Rc}^3} \right) / \eta \\ & \pm \vec{\mathfrak{x}}(7), \ \vec{\mathfrak{x}}(9) \vec{\eta} \not\in \\ R &= R_T + R_R \approx (R_{Rc} + \mu\Delta\theta)(1 + \eta + \rho\Delta\theta) \end{split}$$

$$\approx (1+\eta) R_{Rc} + ((1+\eta) \mu + R_{Rc} \rho) (\theta - \theta_c) \quad (10)$$

$$R - R_c = C_{Bi} \left( \theta - \theta_c \right) \tag{11}$$

即得到了 θ 与 R 的线性近似表达式。

## 2.3 C<sub>Bi</sub>的最小值估算

与文献[8,9]类似, 在构造 DBF 处理方法时需做 近似处理。在此, 首先对 $C_{Bi}$ 的最小值进行估算, 以 便于分析这些近似处理的合理性。将式(6)两边在 $\theta_c$  处对 $\theta$ 求导, 可得

$$\mu = \frac{\mathrm{d}R_{R}}{\mathrm{d}\theta}\Big|_{\theta=\theta_{c}}$$

$$= \frac{\left(R_{e}+h\right)^{2}\sin 2\theta_{c}}{2\sqrt{\left(R_{e}+h\right)^{2}\cos^{2}\theta_{c}-2\left(R_{e}+h\right)h+h^{2}}} - \left(R_{e}+h\right)\sin\theta_{c}}$$
(12)

双基星载 SAR 系统中, 基线长 L 一般小于平台 高度 h。令  $L = \kappa R_{R_c}$ , 则  $0 \le \kappa < 1$ 。对  $C_{B_i}$ 进行处 理:

$$C_{Bi} = \left(1 + \sqrt{1 + \kappa^2 - 2 \cdot \kappa \sin \theta_c \cos \alpha}\right) \mu \\ + \frac{R_{Rc} \kappa \cos \alpha \cos \theta_c - \kappa \mu \cos \alpha \sin \theta_c - \kappa^2 \mu}{\sqrt{1 + \kappa^2 - 2\kappa \sin \theta_c \cos \alpha}} \\ \approx \left(2 - \kappa \sin \theta_c \cos \alpha\right) \mu \\ + \left(R_{Rc} \cos \alpha \cos \theta_c - \mu \cos \alpha \sin \theta_c\right) \kappa \\ > \left(2 - 2 \sin \theta_c\right) \mu$$
(13)

为获取宽测绘带内的 SAR 图像,星载 SAR 系 统的平台高度都会在数百千米以上,天线的法线方 向角也不能太小。在此取 h = 200 km,  $\theta_c = 10^\circ$ 进 行估算,可以得到

$$\mu \approx 1.6 \times 10^5, \quad C_{Bi} > 2.6 \times 10^5$$
 (14)

因而,使用 $C_{Bi}$ 最小值做分析时,可以将其取值为 $2.6 \times 10^5$ 。

## 3 接收天线俯仰向通道的信号模型及 DBF 处理

#### 3.1 接收天线俯仰向通道的信号模型

图 2 给出了双基星载 HRWS-SAR 系统接收天 线俯仰向通道的波束扫描示意图,接收天线在俯仰 向上有间隔为 *d* 的 *N* 个通道,通道 1 为参考通道。 本节以点目标 P<sub>0</sub> 为参考,分析各通道的原始回波信 号模型。



图 2 接收天线俯仰向通道的波束扫描示意图

设系统发射的线性调频信号为
$$s(\tau) = \operatorname{rect}\left(\frac{\tau}{T}\right) \cdot \exp\left(j2\pi f_c \tau + j\pi K_r \tau^2\right) \quad (15)$$

其中,  $f_c$ 为载频的中心频率,  $K_r$ 为调频斜率, T为脉宽,  $\tau$ 为距离向快时间变量。通道 1 所接收的  $P_0$ 点的回波信号为

$$s(\tau) = \operatorname{rect}\left(\frac{\tau - \tau_0}{T}\right)$$
$$\cdot \exp\left(j2\pi f_c \left(\tau - \tau_0\right) + j\pi K_r \left(\tau - \tau_0\right)^2\right) (16)$$

式(16)中, $\tau_0$ 为信号从发射经点  $P_0$ 反射到接收通道 1 所需时间,即 $\tau_0 = R_0/c$ , $R_0$ 为  $P_0$ 对应的收发距 离和,c为电磁波传播速度。由于目标场景与收发 天线的距离都较远,因此利用远场近似计算通道k的接收信号

$$s_{k}(\tau) = \operatorname{rect}\left(\frac{\tau - (\tau_{0} - \Delta\tau_{k})}{T}\right)$$
$$\cdot \exp\left(j2\pi f_{c}\left(\tau - (\tau_{0} - \Delta\tau_{k})\right)$$
$$+ j\pi K_{r}\left(\tau - (\tau_{0} - \Delta\tau_{k})\right)^{2}\right)$$
(17)

其中, $\Delta \tau_k$ 为点 P<sub>0</sub>的回波信号到达通道1与通道*k*的时间差, $\Delta \tau_k = \frac{(k-1)d}{c} \sin(\theta_0 - \theta_c), \theta_0 - \theta_c$ 为点 P<sub>0</sub>的法线偏移角。星载 SAR 系统中,天线尺寸相对 于目标距离为一极小量,即 $\Delta \tau_k \ll \tau$ ,因此各接收 通道的信号包络近似不变。对各通道信号下变频处 理,即与参考信号 *s<sub>r</sub>*( $\tau$ ) = exp(-j2 $\pi f_c \tau$ )相乘,忽略 极小的相位项后可以得到通道*k* 接收的基带信号表 达式为

$$s_{k}(\tau) \approx \operatorname{rect}\left(\frac{\tau - \tau_{0}}{T}\right) \cdot \exp\left(-j2\pi f_{c}\tau_{0}\right)$$
$$\cdot \exp\left(j2\pi f_{c}\Delta\tau_{k}\right) \cdot \exp\left(j\pi K_{r}\left(\tau - \tau_{0}\right)^{2}\right) (18)$$

#### 3.2 俯仰向 DBF 处理

本文采用的俯仰向 DBF 方法分为两步:首先对

各通道的回波信号进行时变加权处理,实现窄数字 波束对脉冲中心在目标场景中的追踪,与 SCORE 方法相同;然后根据各通道的加权信号特性,设计 时域 FIR 滤波器获得更多的信号合成增益。

**3.2.1 时变加权处理** 俯仰向 DBF 加权处理的目标 是为各通道设计加权系数使得形成的接收波束中心 指向脉冲中心。脉冲中心的时移性决定了加权系数 的时变性。如图 2 所示,在快时间 $\tau$ ,脉冲中心行 进至点 P,法线偏移角为 $(\theta - \theta_c)$ 。为满足波束中心 指向脉冲中心的条件,通道 k 的时变加权系数  $w_k(\tau)$ 为

$$w_k(\tau) = \exp\left(-j2\pi \frac{(k-1)d}{\lambda}\sin\left(\theta - \theta_c\right)\right) \qquad (19)$$

由于测绘带内任意位置处的法线偏移角都非常 小,因此,

$$\sin(\theta - \theta_c) - \sin(\theta_P - \theta_c) \approx (\theta - \theta_c) - (\theta_P - \theta_c) \approx \frac{1}{C_{Ri}} (R - R_0) = \frac{c}{C_{Ri}} (\tau - \tau_0)$$
(20)

因而经时变加权处理,通道 k 的基带信号表达 式为

$$s_{k}(\tau) = \operatorname{rect}\left(\frac{\tau - \tau_{0}}{T}\right) \cdot \exp\left(-j2\pi f_{c}\tau_{0}\right)$$
$$\cdot \exp\left(j\pi K_{r}\left(\tau - \tau_{0}\right)^{2}\right)$$
$$\cdot \exp\left(-j2\pi \frac{(k-1)d}{\lambda} \frac{c}{C_{Bi}}(\tau - \tau_{0})\right) \qquad (21)$$

通过式(21)可以得到通道 k 对任意点 P 的冲激 响应函数为

$$h_{k}(\tau) = \operatorname{rect}\left(\frac{\tau - R/c}{T}\right) \cdot \exp\left(-j2\pi \frac{R}{c}f_{c}\right)$$
$$\cdot \exp\left(j\pi K_{r}\left(\tau - R/c\right)^{2}\right)$$
$$\cdot \exp\left(-j2\pi \frac{(k-1)d}{\lambda} \frac{c}{C_{Bi}}(\tau - R/c)\right) \quad (22)$$

通道 k 的测绘场景目标信号模型可表示为  $s_{\text{scene-}k}(\tau) = h_k(\tau) \otimes g(\tau)$ ,即 $h_k(\tau)$ 与地面反射率 $g(\tau)$ 的卷积。

**3.2.2 FIR 滤波处理** 通过式(22)可看出,俯仰向各 通道的冲激函数间存在着相位偏移,并且该偏移与 目标的收发距离和相关,因而不能通过对场景回波 与固定相位函数相乘的方法予以消除。若对存在相 位偏移的各通道信号直接合成,会因各通道的冲激 函数之间的相干性下降而导致增益损失。本节在分 析各通道场景目标信号模型的频域特性的基础上设 计 FIR 滤波器对该相位偏移进行处理。 根据 Fourier 变换的性质,场景回波信号的频谱  $S_{\text{scene-}k}(f)$ 等于冲激响应函数的频谱  $H_k(f)$  与地表反 射率的频谱 G(f) 之积:

$$S_{\text{scene-}k}\left(f\right) = H_k\left(f\right) \cdot G\left(f\right) \tag{23}$$

令  $f_0 = \frac{d}{\lambda} \cdot \frac{c}{C_{Bi}}$ ,利用线性调频信号的频域变换

特性以及 Fourier 变换性质,可得出  $H_k(f)$  为

$$H_{k}(f) = \operatorname{rect}\left\{\frac{f + (k-1)f_{0}}{K_{r}T}\right\}$$
$$\cdot \exp\left\{-\operatorname{j}\frac{4\pi}{c}(f_{c}+f)R\right\}$$
$$\cdot \exp\left\{-\operatorname{j}\pi\frac{f^{2}}{K_{r}}\right\} \cdot \exp\left\{-\operatorname{j}2\pi\frac{(k-1)f_{0}}{K_{r}}f\right\}$$
$$\cdot \exp\left\{-\operatorname{j}\pi\frac{1}{K_{r}}\left[(k-1)f_{0}\right]^{2}\right\}$$
(24)

式(24)表明各接收通道的场景回波信号频谱间存在如下差异:

(1)频谱偏移量 $(k-1)f_0$ : 由 $f_0$ 的定义,可得  $(k-1)f_0 \approx \frac{(k-1)d}{C_{Bi}} \cdot f_c$ 。星载 HRWS-SAR 系统的天 线俯仰向尺寸一般不会太大,在此以 5 m 作为估算 值,即(k-1)d < 5。为了将系统的距离模糊保持在 较低水平,选择的载波频率 $f_c$ 越大,选定俯仰尺寸 的天线通道数越多,系统的复杂度和实现难度越大。 因而, $f_c$ 不能选择过高的频率值,在此将10 GHz 作 为 $f_c$ 的估算值。因而可以估算 $(k-1)f_0 < 1.9 \times 10^5$ , 而米级分辨率 SAR 系统线性调频信号的带宽 $K_rT$ 在 $10^8$ 量级,因而该频谱偏移量对距离向匹配滤波几 乎不产生影响,因而可以忽略。

(2)复常数相位项 exp 
$$\left\{-j\pi \frac{1}{K_r} [(k-1)f_0]^2\right\}$$
: 星

载 SAR 系统的能量主要来自于太阳能,平均功率受限。受 PRF 的限制,脉冲宽度不能太大。在此取脉 宽  $T = 50 \ \mu s$ ,可以计算线性调频信号的调频率  $K_r = 2 \times 10^{12}$ ,而 $[(k-1)f_0]^2 < 3.7 \times 10^{10}$ 。因而该复 常数的相位小于  $0.02\pi$ ,基本上趋为 0,各接收通道 的复常数可近似为 1。

(3)线性相位项 
$$\exp\left\{-j2\pi \frac{(k-1)f_0}{K_r}f\right\}$$
: 在信号

带宽 *K*<sub>r</sub>*T* 范围内,可以估算出该线性相位在数个 2π 周期范围内线性变化,为使各通道的信号能够相干 合成,必须消除该线性相位项对各通道信号频谱的 影响。

由以上分析可以看出,只需要将通道 k 的回波 信号经时变加权后,继续通过一个系统函数为  $H'_{k}(f)$ 的滤波器,就能使得各通道信号具有最大相干性。

$$H_{k}^{'}(f) = \exp\left\{j2\pi \frac{(k-1)f_{0}}{K_{r}}f\right\}$$
(25)

与滤波器对应的时域 FIR 滤波器为一延时器, 其信号延迟量  $D_k$ 及单位冲激响应  $h'_k(\tau)$  为

$$h'_{k}(\tau) = \delta\left(\tau + \frac{(k-1)f_{0}}{K_{r}}\right), \quad D_{k} = -\frac{(k-1)f_{0}}{K_{r}} \quad (26)$$

利用文献[18,19]等提供的 FIR 滤波器设计方法 可以设计高精度延时器,延时精度可达到 0.1 倍的采 样间隔。可以估算延迟量  $D_k$ 在  $10^{-7}$  量级,与米级分 辨率 SAR 系统的快时间采样间隔在同一数量级,因 而式(26)所示的延时器很容易在系统中实现。

**3.2.3 俯仰向 DBF 处理实现** 如图 3 所示,双基星 载 HRWS-SAR 系统接收场景目标回波后,各俯仰 向接收通道的信号经下变频及 A/D 采样处理,将射 频模拟信号转换为基带数字信号,再进行系统的 DBF 处理:首先式(19)所示的移相器对各通道的基 带信号进行时变加权,而后用式(25)所示的 FIR 滤 波器进行延时处理,最后将处理后的各通道信号相 加实现相干合成。对于接收通道 1, $w_k(\tau) = 1$ ,  $h'_k(\tau) = \delta(\tau)$ ,即图 3 中以通道 1 的信号为基准进行 相干合成,因而俯仰向 DBF 处理后的信号保持与通 道 1 相一致的相位,其方位向上的相位关系与传统 双基 SAR 相同,可采用传统的双基 SAR 成像方法 进行成像处理。

## 4 仿真分析

本节对双基星载 HRWS-SAR 系统的俯仰向 DBF 处理进行仿真,验证本文提出的俯仰向 DBF 处理的性能,并简要分析双站几何构型对 DBF 性能 的影响。表 1 列出了该系统的俯仰向系统参数,表 2 列出了 7 种典型的双基构型。构型 I 中 L = 0,退 化为单基系统; L = 10 km, L = 100 km分别为短基 线和较长基线的情形;  $\alpha = 90^{\circ}$ 用于仿真接收天线工



图 3 双基星载 HRWS-SAR 系统的俯仰向 DBF 实现框图

表1 双基星载 HRWS-SAR 系统的俯仰向系统参数

| 信号带宽          | $30 \mathrm{~MHz}$            |
|---------------|-------------------------------|
| 信号脉宽          | $50 \ \mu s$                  |
| 系统载频          | $9.65~\mathrm{GHz}$           |
| 轨道高度          | $567 \mathrm{~km}$            |
| 测绘带视角范围(接收天线) | $20^{\circ}$ ~ $29.3^{\circ}$ |
| 测绘带宽          | $115~{\rm km}$                |
| 发射天线俯仰尺寸      | 0.2 m                         |
| 接收天线俯仰尺寸      | $2.5 \mathrm{~m}$             |
| 接收子孔径数目       | 25                            |

表 2 双基星载 HRWS-SAR 系统的 7 种几何构型

| 构型编号                | Ι | II | III | IV | V   | VI  | VII |
|---------------------|---|----|-----|----|-----|-----|-----|
| $L \ (\mathrm{km})$ | 0 | 10 | 100 | 10 | 100 | 10  | 100 |
| $\alpha(^{\circ})$  | / | 0  | 0   | 90 | 90  | 180 | 180 |

作在正侧视的同轨双站情形; α = 0°和α = 180°用 于仿真系统工作在相同斜视角的情形,区别在于发 射天线还是接收天线位于测绘带的近端。

#### 4.1 式(11)与式(18)近似的合理性

式(11)对接收方向角 $\theta$ 与双站距离和R的关系 进行了线性近似。在此使用表 1 的系统参数验证该 近似的合理性。图 4 中构型 I(单基系统)、构型 III 和构型 VII 采用实线并进行标注,其他构型使用虚 线。图 4(a)中的点线描述各构型下 $\theta$ 与R的线性近 似。图 4(a)直观地反应出 $\theta$ 与R的近似线性关系; 而图 4(b)使用相对误差对该线性近似进行了定量描 述。图 4(b)表明各种双基构型下 $\theta$ 与R的线性近似 误差在 –1.5% ~ 0.5% 范围内,因而式(11)的线性近 似是合理的。

式 (18) 忽略的相位项为  $\pi K_r \left( 2(\tau - \tau_0) \Delta \tau_k + (\Delta \tau_k)^2 \right)$ 。利用表 1 给出的系统参数对该相位进行 估计。容易计算  $K_r = \frac{B}{T} = \frac{30 \text{ MHz}}{50 \text{ } \mu \text{s}} = 6 \times 10^{11} \text{ Hz/s}$ , 并且满足  $\Delta \tau_k = \frac{(k-1)d}{c} \sin(\theta_0 - \theta_c) < \frac{(N-1)d}{c}$  $\cdot \sin\left(\frac{\theta_{\text{max}} - \theta_{\text{min}}}{2}\right), 2(\tau - \tau_0) \le T$ 。因而可计算出忽 略的相位为  $\pi K_r \left(2(\tau - \tau_0) \Delta \tau_k + (\Delta \tau_k)^2\right) < 0.0195\pi$ , 该相位非常小,基本不会对信号及后期处理造成影 响,因此式(18)对信号的近似具有合理性。 **4.2 俯仰向 DBF 处理性能分析** 

本文在推导 DBF 处理方法的过程中,也给出了 适用于双基星载 HRWS-SAR 系统的 SCORE 方法 (即各通道信号经过时变加权后直接合成)。本节通



图 4 接收方向角 θ 与双站距离和 R 的线性近似关系与近似误差

过仿真结果对这两种 DBF 处理方法的性能进行简要分析。

记理想的相干合成信号、SCORE 方法及本文 DBF 方法的合成信号分别为  $p_{ref}(\tau)$ ,  $p_1(\tau)$  及  $p_2(\tau)$ 。 其中  $p_{ref}(\tau) = N \cdot s_{ref}(\tau)$ , N 为俯仰向接收通道数 目,  $s_{ref}(\tau)$  为参考通道接收的信号。容易计算出  $p_{ref}(\tau)$ ,  $p_1(\tau)$  及  $p_2(\tau)$ 的脉冲时间内的平均接收功率 及距离压缩后的成像点幅度,以  $p_{ref}(\tau)$ 的处理结果 为标准做归一化处理,可以得到  $p_1(\tau)$  与  $p_2(\tau)$ 的归 一化接收增益损失及归一化幅度增益损失。仿真结 果如图 5,图 6 所示,与其他双基构型区分较为明 显的构型 I, III, VII 使用带标记的实线,其他构型 使用不带标记的实线,表 3 则列出了上述 3 种构型 的主要仿真结果,近、中、远分别表示测绘带的近 端、中部及远端。

通过仿真结果的对比分析,可以得出如下结论:

(1)各双基构型下本文方法的 DBF 性能优于 SCORE 方法: 以 DBF 性能最好的双基构型 VII 为例:与 SCORE 方法相比,本文方法的 DBF 平均 接收增益及成像点幅度增益在近端分别高出约 5.5 dB,5.1 dB,在中部分别高出约 3.64 dB,3.66 dB, 在远端分别高出约 2.2 dB,2.3 dB。本文 DBF 方法 的性能提升源于 FIR 滤波器对通道间信号相干性的 有效改善。

(2)目标点回波的 DBF 性能在测绘带内呈规律 性变化:本文方法的 DBF 性能为中部目标优于两



图 5 SCORE 方法在测绘带内的 DBF 性能仿真结果



图 6 本文方法在测绘带内的 DBF 性能仿真结果

表 3 双基构型 I, III, VII 的 DBF 性能仿真结果

|                  | I(近)   | I(中)   | I(远)   | III(近)  | III(中) | III(远) | VII(近) | VII(中) | VII(远) |
|------------------|--------|--------|--------|---------|--------|--------|--------|--------|--------|
| SCORE 接收增益损失(dB) | -6.999 | -4.591 | -2.831 | -8.303  | -6.128 | -3.611 | -5.738 | -3.650 | -2.373 |
| 本文方法接收增益损失(dB)   | -0.474 | -0.008 | -0.266 | -1.080  | -0.002 | -0.476 | -0.261 | -0.011 | -0.175 |
| SCORE 像点幅度损失(dB) | -8.278 | -4.624 | -3.070 | -10.893 | -6.611 | -3.638 | -6.012 | -3.673 | -2.893 |
| 本文方法像点幅度损失(dB)   | -1.747 | -0.008 | -0.980 | -3.714  | -0.006 | -1.785 | -0.947 | -0.010 | -0.625 |

端,SCORE 方法的 DBF 性能为远端优于近端。在 SCORE 方法中,接收波束的扫描角速度在远端要 小于近端,因而与近端目标相比,在接收远端目标 回波时接收波束扫过的角度较小,回波幅度调制的 影响较小,从而其归一化平均接收增益及归一化像 点幅度增益较大。本文方法利用式(11)来线性拟合 接收方向角θ与双站距离和R的关系,图4表明测 绘带中心部分拟合误差较小,而在两端拟合误差较 大。因此式(26)所表示的 FIR 滤波器能够很好地消 除各接收通道测绘带中心处回波的非相干因子,而 测绘带两端的回波中非相干因子的残余误差直接影 响到 DBF 性能。

(3)平飞模式长基线构型对双基 HRWS-SAR 系统的 DBF 性能影响显著: 图 5 及图 6 表明,短基线构型 II, IV, VI 及顺飞模式长基线构型 V 与单基构型 I 的 DBF 性能基本一致,而平飞模式长基线构型 VII 中,接收天线工作于测绘带近端,DBF 性能明显优于其他构型。以 SCORE 方法为例,与 DBF 性能最差的构型 III 相比,在测绘带近端构型 VII 的平均接收增益及成像点幅度增益的高出约 2.6 dB,4.9 dB。因而,双基 HRWS-SAR 系统的设计中,在考虑俯仰向 DBF 性能时,可优先考虑接收天线位于测绘带近端的平飞模式长基线构型。

#### 5 结束语

本文通过分析双基 HRWS-SAR 系统的双基构 型,构建了一种时变加权与 FIR 滤波相结合的 DBF 处理方法,理论分析和仿真都表明本文方法在测绘 带内均能得到较好的 DBF 性能,且系统实现难度较 小,有较好的工程应用前景。本文还通过仿真定性 分析了双基构型对双基 HRWS-SAR 系统 DBF 性能 的影响,结果表明接收天线位于测绘带近端的平飞 模式长基线构型有助于系统 DBF 性能的改善,这一 结论对双基构型的选择有较强的理论指导意义。

#### 参考文献

 ZINK M, BACHMANN M, BRAUTIGAM B, et al. TanDEM-X: The new global DEM takes shape[J]. IEEE Geoscience and Remote Sensing Magazine, 2014, 2(2): 8–23. doi: 10.1109/MGRS.2014.2318895.

- [2] BUESO J, PRATS P, MARTONE M, et al. Performance evaluation of the TanDEM-X quad polarization acquisitions in the science phase[C]. 11th European Conference on Synthetic Aperture Radar, Hamburg, Germany, 2016: 627–632.
- [3] MOREIRA A, KRIEGER G, HAJNSEK I, et al. Tandem-L: A highly innovative bistatic SAR mission for global observation of dynamic processes on the earth's surface [J]. *IEEE Geoscience and Remote Sensing Magazine*, 2015, 3(2): 8–23. doi: 10.1109/MGRS.2015.2437353.
- [4] HUBER S, VILLANO M, YOUNIS M, et al. Tandem-L: Design concepts for a next-generation spaceborne SAR System[C]. 11th European Conference on Synthetic Aperture Radar, Hamburg, Germany, 2016: 1237–1241.
- SUESS M, ZUBLER M, and ZAHN R. Performance investigation on high resolution wide swath SAR system[C].
   4th European Conference on Synthetic Aperture Radar, Cologne, Germany, 2002: 49–53.
- [6] BORDONI F, YOUNIS M, MAKHAUL V, et al. Adaptive scan-on-receive based on spatial spectral estimation for highresolution wide-swath SAR[C]. International Geoscience and Remote Sensing Symposium 2009, Cape Town, South Africa, 2009: 431–435. doi: 10.1109/IGARSS.2009.5416941.
- [7] YOUNIS M, HUBER S, PATYUCHENKO A, et al. Performance comparison of reflector- and planar-antenna based digital beam-forming SAR[J]. International Journal of Antennas and Propagation, 2009, 4(6): 379–386.

[8] 冯帆,李世强,禹卫东.一种改进的星载 SAR 俯仰向 DBF 处 理技术[J].电子与信息学报,2011,33(6):1465-1470.doi: 10.3724/SP.J.1146.2010.01176.
FENG Fan, LI Shiqiang, and YU Weidong. An improved scheme of digital beam-forming on elevation for spaceborne SAR[J]. Journal of Electronics & Information Technology,

- 2011, 33(6): 1465–1470. doi: 10.3724/SP.J.1146.2010.01176. FENG Fan, DANG Hongxing, TAN Xiaomin, *et al.* An
- [9] FENG Fan, DANG Hongxing, TAN Xiaomin, et al. An improved scheme of digital beam-forming in elevation for spaceborne SAR[C]. IET International Radar Conference 2013, Xi'an, China, 2013: 1–6. doi: 10.1049/cp.2013.0208.
- [10] WANG Wei, WANG Robert, DENG Yunkai, et al. An improved processing scheme of digital beam-forming in elevation for reducing resource occupation[J]. IEEE

Geoscience and Remote Sensing Letters, 2016, 13(3): 309–313. doi: 10.1109/LGRS.2015.2508098.

- [11] VARONA E M. Adaptive digital beam-forming for highresolution wide-swath SAR system[D]. [Master dissertation], Universitat Politecnica.de Catalunya, France, 2009.
- [12] WANG Wei, WANG Robert, DENG Yunkai, et al. Improved digital beam-forming approach with scaling function for range multi-channel synthetic aperture radar system[J]. IET Radar, Sonar & Navigation, 2016, 10(2): 379–385. doi: 10.1049/iet-rsn.2015. 0276.
- [13] HUBER S, YOUNIS M, PATYUCHENKO A, et al. A novel digital beam-forming concept for spaceborne reflector SAR system[C]. 6th European Radar Conference, Rome, Italy, 2009: 238–241.
- [14] HUBER S, YOUNIS M, PATYUCHENKO A, et al. Digital beam-forming technqiues for spaceborne reflector SAR systems[C]. 8th European Conference on Synthetic Aperture Radar, Aachen, Germany, 2010: 962–965.
- [15] 王伟,王宇,侯丽丽. 俯仰向数字波束形成技术对 SAR 系统 性能的影响分析 [J]. 电子与信息学报, 2014, 36(11): 2711-2716. doi: 10.3724/SP.J.1146.2013.02002.
  WANG Wei, WANG Yu, and HOU Lili. Analysis on performance of SAR system affected by digital beam forming in elevation[J]. *Journal of Electronics & Information Technology*, 2014, 36(11): 2711-2716. doi: 10.3724/SP.J.1146. 2013.02002.
- [16] 李杨,黄杰文,禹卫东.高分辨率宽测绘带星载 SAR 距离向 DBF 处理[J].电子与信息学报,2011,33(6):1510-1514. doi:

10.3724/SP.J.1146.2010.01157.

LI Yang, HUANG Jiewen, and YU Weidong. Range DBF processing for high-resolution wide-swath spaceborne SAR [J]. Journal of Electronics & Information Technology, 2011, 33(6): 1510–1514. doi: 10.3724/SP.J.1146.2010.01157.

- [17] SUESS M and WIESBECK W. Side-looking synthetic aperture radar system[P]. Euro, Patent EP1241487 A1, 2001.
- [18] LIN Z and LIU Y. Design of arbitrary complex coefficient WLS FIR filters with group delay constraints[J]. *IEEE Transactions on Signal Processing*, 2009, 57(8): 3274–3279. doi: 10.1109/TSP.2009.2020372.
- [19] 周青松,张剑云,李小波.序列锥规划方法对于群延时及 L1 范数约束的数字滤波器优化设计[J].电路与系统学报,2011, 16(1):52-57.

ZHOU Qingsong, ZHANG Jianyun, and LI Xiaobo. Optimal design of digital filter with group delay and L1 norm constraints using sequential cone programming[J]. *Journal of Circuits and Systems*, 2011, 16(1): 52–57.

- 林玉川: 男,1980年生,博士生,工程师,研究方向为双基 SAR 成像技术.
- 张剑云: 男,1963年生,教授,博士生导师,主要研究方向为雷达及目标环境模拟、雷达信号处理、高速信号处理.
- 武拥军: 男,1970年生,讲师,硕士生导师,主要研究方向为天 线技术与微波成像.
- 周青松: 男,1982 年生,博士,讲师,主要研究方向为凸优化理 论及雷达信号处理.